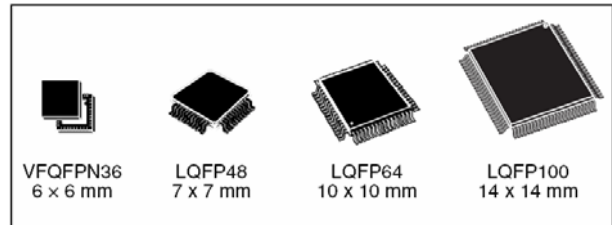




中等容量基本型，32位基于ARM核心的带64或128K字节闪存微控制器
6个定时器、1个ADC、7个通信接口

功能

- 内核：ARM 32位的Cortex™-M3 CPU
 - 最高36MHz工作频率，在存储器的0等待周期访问时可达1.25DMips/MHz(Dhrystone 2.1)
 - 单周期乘法和硬件除法
- 存储器
 - 从64K或128K字节的闪存程序存储器
 - 10K~16K字节的SRAM
- 时钟、复位和电源管理
 - 2.0~3.6伏供电和I/O引脚
 - 上电/断电复位(POR/PDR)、可编程电压监测器(PVD)
 - 4~16MHz晶体振荡器
 - 内嵌经出厂调校的8MHz的RC振荡器
 - 内嵌带校准的40kHz的RC振荡器
 - 产生CPU时钟的PLL
 - 带校准功能的32kHz RTC振荡器
- 低功耗
 - 睡眠、停机和待机模式
 - V_{BAT}为RTC和后备寄存器供电
- 调试模式
 - 串行单线调试(SWD)和JTAG接口
- DMA:
 - 7通道DMA控制器
 - 支持的外设：定时器、ADC、SPI、I²C和USART
- 1个12位模数转换器，1μs转换时间(多达16个输入通道)
 - 转换范围：0~3.6V
 - 温度传感器
- 多达80个快速I/O端口
 - 26/37/51/80个I/O口，所有I/O口可以映像到16个外部中断；几乎所有端口均可容忍5V信号



- 6个定时器
 - 3个16位定时器，每个定时器有多达4个用于输入捕获/输出比较/PWM或脉冲计数的通道
 - 2个看门狗定时器(独立的和窗口型的)
 - 系统时间定时器：24位自减型计数器
- 多达7个通信接口
 - 多达2个I²C接口(支持SMBus/PMBus)
 - 多达3个USART接口(支持ISO7816接口，LIN，IrDA接口和调制解调控制)
 - 多达2个SPI接口(18M位/秒)
- CRC计算单元，96位的芯片唯一代码
- ECOPACK®封装

表1 器件列表

参考	基本型号
STM32F101x8	STM32F101C8、STM32F101R8、STM32F101V8、STM32F101T8
STM32F101xB	STM32F101RB、STM32F101VB、STM32F101TB

本文档英文原文下载地址：<http://www.st.com/stonline/products/literature/ds/13586.pdf>

目录

1	介绍	4
2	规格说明	5
2.1	器件一览	5
2.2	系列之间的全兼容性	5
2.3	概述	6
2.3.1	ARM®的Cortex™-M3核心并内嵌闪存和SRAM	6
2.3.2	内置闪存存储器	6
2.3.3	CRC(循环冗余校验)计算单元	6
2.3.4	内置SRAM	6
2.3.5	嵌套的向量式中断控制器(NVIC)	6
2.3.6	外部中断/事件控制器(EXTI)	7
2.3.7	时钟和启动	7
2.3.8	自举模式	7
2.3.9	供电方案	7
2.3.10	供电监控器	7
2.3.11	电压调压器	7
2.3.12	低功耗模式	7
2.3.13	DMA	8
2.3.14	RTC(实时时钟)和后备寄存器	8
2.3.15	独立看门狗	8
2.3.16	窗口看门狗	8
2.3.17	系统时基定时器	8
2.3.18	通用定时器(TIMx)	9
2.3.19	I²C总线	9
2.3.20	通用同步/异步收发器(USART)	9
2.3.21	串行外设接口(SPI)	9
2.3.22	通用输入输出接口(GPIO)	9
2.3.23	ADC(模拟/数字转换器)	9
2.3.24	温度传感器	9
2.3.25	串行单线JTAG调试口(SWJ-DP)	9
3	引脚定义	12
4	存储器映像	19
5	电气特性	20
5.1	测试条件	20
5.1.1	最小和最大数值	20
5.1.2	典型数值	20
5.1.3	典型曲线	20
5.1.4	负载电容	20
5.1.5	引脚输入电压	20
5.1.6	供电方案	21

5.1.7	电流消耗测量	21
5.2	绝对最大额定值	21
5.3	工作条件	22
5.3.1	通用工作条件	22
5.3.2	上电和掉电时的工作条件	23
5.3.3	内嵌复位和电源控制模块特性	23
5.3.4	内置的参照电压	23
5.3.5	供电电流特性	24
5.3.6	外部时钟源特性	30
5.3.7	内部时钟源特性	33
5.3.8	PLL特性	34
5.3.9	存储器特性	34
5.3.10	EMC特性	34
5.3.11	绝对最大值(电气敏感性)	35
5.3.12	I/O端口特性	36
5.3.13	NRST引脚特性	38
5.3.14	TIM定时器特性	39
5.3.15	通信接口	39
5.3.16	12位ADC特性	42
5.3.17	温度传感器特性	46
6	封装特性	47
6.1	封装机械数据	47
6.2	热特性	51
6.2.1	参考文档	51
6.2.2	选择产品的温度范围	51
7	订货代码	53
8	版本历史	54

1 介绍

本文给出了STM32F101x8和STM32F101xB中等容量基本型产品的订购信息和器件的机械特性。有关完整的STM32F101xx系列的详细信息，请参考第2.2节。

中等容量STM32F101xx数据手册，必须结合[STM32F10xxx参考手册](#)一起阅读。

有关内部闪存存储器的编程、擦除和保护等信息，请参考《[STM32F10xxx闪存编程参考手册](#)》。

参考手册和闪存编程参考手册均可在ST网站下载：www.st.com/mcu

有关Cortex™-M3核心的相关信息，请参考《Cortex-M3技术参考手册》，可以在[ARM公司的网站](#)下载：<http://infocenter.arm.com/help/index.jsp?topic=/com.arm.doc.ddi0337e/>。



2 规格说明

STM32F101x8和STM32F101xB中等容量基本型系列使用高性能的ARM® Cortex™-M3 32位的RISC内核，工作频率为36MHz，内置高速存储器(高达128K字节的闪存和16K字节的SRAM)，丰富的增强I/O端口和联接到两条APB总线的外设。所有型号的器件都包含标准的通信接口(2个I²C接口、2个SPI接口和3个USART接口)，1个12位的ADC和3个通用16位定时器。

STM32F101xx中等容量基本型系列产品工作于-40°C至+85°C温度范围，供电电压为2.0V至3.6V。一系列的省电模式保证低功耗应用的要求。

STM32F101xx中等容量基本型系列产品提供包括从36脚至100脚的4种不同封装形式；根据不同的封装形式，器件中的外设配置不尽相同。下面给出了该系列产品中所有外设的基本介绍。

这些丰富的外设配置，使得STM32F101xx中等容量基本型系列微控制器适合于多种应用场合：

- 应用控制和用户界面
- 医疗和手持设备
- PC游戏外设和GPS平台
- 工业应用：可编程控制器(PLC)、变频器、打印机和扫描仪
- 警报系统、视频对讲、和暖气通风空调系统等

图1给出了该产品系列的框图。

2.1 器件一览

表2 STM32F101xx中等容量产品功能和外设配置

外设		STM32F101Tx	STM32F101Cx	STM32F101Rx	STM32F101Vx
闪存(K字节)		64	64128	64128	64128
SRAM(K字节)		10	1016	1016	1016
定时器	通用	3个(TIM2、TIM3、TIM4)			
通信接口	SPI	1个(SPI1)	2个(SPI1、SPI2)		
	I ² C	1个(I ² C1)	2个(I ² C1、I ² C2)		
	USART	2个(USART1、USART2)	3个(USART1、USART2、USART3)		
12位ADC模块(通道数)		1(10)	1(10)	1(16)	1(16)
GPIO端口		26	37	51	80
CPU频率		36MHz			
工作电压		2.0~3.6V			
工作温度		环境温度：-40°C~+85°C(见表7) 结温度：-40°C~+105°C(见表7)			
封装形式		VFQFPN36	LQFP48	LQFP64	LQFP100

2.2 系列之间的全兼容性

STM32F101xx是一个完整的系列，其成员之间是完全地脚对脚兼容，软件和功能上也兼容。在参考手册中，STM32F101x4和STM32F101x6被归为小容量产品，STM32F101x8和STM32F101xB被归为中等容量产品，STM32F101xC、STM32F101xD和STM32F101xE被归为大容量产品。

小容量和大容量产品是中等容量产品(STM32F101x8/B)的延伸，分别在对应的数据手册中介绍：STM32F101x4/6数据手册和STM32F101xC/D/E数据手册。小容量产品具有较小的闪存存储器、RAM空间和较少的定时器和外设。而大容量的产品则具有较大的闪存存储器、RAM空间和更多的片上外设，如FSMC和DAC等，同时保持与其它同系列的STM32F101xx产品兼容。

STM32F101x4、STM32F101x6、STM32F101xC、STM32F101xD和STM32F101xE可直接替换中等容量的STM32F101x8/B产品，为用户在产品开发中尝试使用不同的存储容量提供了更大的自由度。

同时，STM32F101xx基本型产品与现有的STM32F101xx基本型和STM32F102xx USB基本型产品全兼容。

表3 STM32F101xx系列

引脚数目	小容量产品		中等容量产品		大容量产品		
	16K闪存	32K闪存 ⁽¹⁾	64K闪存	128K闪存	256K闪存	384K闪存	512K闪存
	4K RAM	6K RAM	10K RAM	16K RAM	32K RAM	48K RAM	48K RAM
144					5个USART + 2个UART		
100			3个USART 3个16位定时器 2个SPI、2个I ² C、 1个ADC		4个16位定时器、2个基本定时器 3个SPI、2个I ² C、1个ADC、1个DAC FSMC(100和144脚封装)		
64	2个USART 2个16位定时器 1个SPI、1个I ² C 1个ADC						
48							
36							

1. 对于订购代码的温度后缀(6)之后没有代码A的产品，其对应的电气参数部分，请参考STM32F101x8/B中等容量产品数据手册。

2.3 概述

2.3.1 ARM®的Cortex™-M3核心并内嵌闪存和SRAM

ARM的Cortex™-M3处理器是最新一代的嵌入式ARM处理器，它为实现MCU的需要提供了低成本的平台、缩减的引脚数目、降低的系统功耗，同时提供卓越的计算性能和先进的中断系统响应。

ARM的Cortex™-M3是32位的RISC处理器，提供额外的代码效率，在通常8和16位系统的存储空间上发挥了ARM内核的高性能。

STM32F101xx基本型系列拥有内置的ARM核心，因此它与所有的ARM工具和软件兼容。

2.3.2 内置闪存存储器

64K或128K字节的内置闪存存储器，用于存放程序和数据。

2.3.3 CRC(循环冗余校验)计算单元

CRC(循环冗余校验)计算单元使用一个固定的多项式发生器，从一个32位的数据字产生一个CRC码。在众多的应用中，基于CRC的技术被用于验证数据传输或存储的一致性。在EN/IEC 60335-1标准的范围内，它提供了一种检测闪存存储器错误的手段，CRC计算单元可以用于实时地计算软件的签名，并与在链接和生成该软件时产生的签名对比。

2.3.4 内置SRAM

多达16K字节的内置SRAM，CPU能以0等待周期访问(读/写)。

2.3.5 嵌套的向量式中断控制器(NVIC)

STM32F101xx基本型产品内置嵌套的向量式中断控制器，能够处理多达43个可屏蔽中断通道(不包括16个Cortex™-M3的中断线)和16个优先级。

- 紧耦合的NVIC能够达到低延迟的中断响应处理
- 中断向量入口地址直接进入内核
- 紧耦合的NVIC接口
- 允许中断的早期处理
- 处理晚到的较高优先级中断
- 支持中断尾部链接功能
- 自动保存处理器状态
- 中断返回时自动恢复，无需额外指令开销

该模块以最小的中断延迟提供灵活的中断管理功能。

2.3.6 外部中断/事件控制器(EXTI)

外部中断/事件控制器包含19个边沿检测器，用于产生中断/事件请求。每个中断线都可以独立地配置它的触发事件(上升沿或下降沿或双边沿)，并能够单独地被屏蔽；有一个挂起寄存器维持所有中断请求的状态。EXTI可以检测到脉冲宽度小于内部APB2的时钟周期。多达80个通用I/O口连接到16个外部中断线。

2.3.7 时钟和启动

系统时钟的选择是在启动时进行，复位时内部8MHz的RC振荡器被选为默认的CPU时钟，随后可以选择外部的、具失效监控的4~16MHz时钟；当检测到外部时钟失效时，它将被隔离，系统将自动地切换到内部的RC振荡器，如果使能了中断，软件可以接收到相应的中断。同样，在需要时可以采取对PLL时钟完全的中断管理(如当一个间接使用的外部振荡器失效时)。

多个预分频器用于配置AHB的频率、高速APB(APB2)和低速APB(APB1)区域。AHB和APB的最高频率是36MHz。参考图2的时钟驱动框图。

2.3.8 自举模式

在启动时，通过自举引脚可以选择三种自举模式中的一种：

- 从程序闪存存储器自举
- 从系统存储器自举
- 从内部SRAM自举

自举加载程序(Bootloader)存放于系统存储器中，可以通过USART1对闪存重新编程。更详细的信息，请参考[应用笔记AN2606](#)。

2.3.9 供电方案

- $V_{DD} = 2.0 \sim 3.6V$ ： V_{DD} 引脚为I/O引脚和内部调压器供电。
- $V_{SSA}, V_{DDA} = 2.0 \sim 3.6V$ ：为ADC、复位模块、RC振荡器和PLL的模拟部分提供供电。使用ADC时， V_{DDA} 不得小于2.4V。 V_{DDA} 和 V_{SSA} 必须分别连接到 V_{DD} 和 V_{SS} 。
- $V_{BAT} = 1.8 \sim 3.6V$ ：当关闭 V_{DD} 时，(通过内部电源切换器)为RTC、外部32kHz振荡器和后备寄存器供电。

关于如何连接电源引脚的详细信息，参见图10供电方案。

2.3.10 供电监控器

本产品内部集成了上电复位(POR)/掉电复位(PDR)电路，该电路始终处于工作状态，保证系统在供电超过2V时工作；当 V_{DD} 低于设定的阈值($V_{POR/PDR}$)时，置器件于复位状态，而不必使用外部复位电路。

器件中还有一个可编程电压监测器(PVD)，它监视 V_{DD}/V_{DDA} 供电并与阈值 V_{PVD} 比较，当 V_{DD} 低于或高于阈值 V_{PVD} 时产生中断，中断处理程序可以发出警告信息或将微控制器转入安全模式。PVD功能需要通过程序开启。关于 $V_{POR/PDR}$ 和 V_{PVD} 的值参考表10。

2.3.11 电压调压器

调压器有三个操作模式：主模式(MR)、低功耗模式(LPR)和关断模式

- 主模式(MR)用于正常的运行操作
- 低功耗模式(LPR)用于CPU的停机模式
- 关断模式用于CPU的待机模式：调压器的输出为高阻状态，内核电路的供电切断，调压器处于零消耗状态(但寄存器和SRAM的内容将丢失)

该调压器在复位后始终处于工作状态，在待机模式下关闭处于高阻输出。

2.3.12 低功耗模式

STM32F101xC、STM32F101xD和STM32F101xE基本型产品支持三种低功耗模式，可以在要求低功耗、短启动时间和多种唤醒事件之间达到最佳的平衡。

- **睡眠模式**
在睡眠模式，只有CPU停止，所有外设处于工作状态并可在发生中断/事件时唤醒CPU。
- **停机模式**
在保持SRAM和寄存器内容不丢失的情况下，停机模式可以达到最低的电能消耗。在停机模式下，停止所有内部1.8V部分的供电，PLL、HSI的RC振荡器和HSE晶体振荡器被关闭，调压器可以被置于普通模式或低功耗模式。
可以通过任一配置成EXTI的信号把微控制器从停机模式中唤醒，EXTI信号可以是16个外部I/O口之一、PVD的输出、RTC闹钟或USB的唤醒信号。
- **待机模式**
在待机模式下可以达到最低的电能消耗。内部的电压调压器被关闭，因此所有内部1.8V部分的供电被切断；PLL、HSI的RC振荡器和HSE晶体振荡器也被关闭；进入待机模式后，SRAM和寄存器的内容将消失，但后备寄存器的内容仍然保留，待机电路仍工作。
从待机模式退出的条件是：NRST上的外部复位信号、IWDG复位、WKUP引脚上的一个上升边沿或RTC的闹钟到时。

注：在进入停机或待机模式时，RTC、IWDG和对应的时钟不会被停止。

2.3.13 DMA

灵活的7路通用DMA可以管理存储器到存储器、设备到存储器和存储器到设备的数据传输；DMA控制器支持环形缓冲区的管理，避免了控制器传输到达缓冲区结尾时所产生的中断。

每个通道都有专门的硬件DMA请求逻辑，同时可以由软件触发每个通道；传输的长度、传输的源地址和目标地址都可以通过软件单独设置。

DMA可以用于主要的外设：SPI、I²C、USART，通用定时器TIMx和ADC。

2.3.14 RTC(实时时钟)和后备寄存器

RTC和后备寄存器通过一个开关供电，在V_{DD}有效时该开关选择V_{DD}供电，否则由V_{BAT}引脚供电。后备寄存器(10个16位的寄存器)可以用于在关闭V_{DD}时，保存20个字节的用户应用数据。RTC和后备寄存器不会被系统或电源复位源复位；当从待机模式唤醒时，也不会被复位。

实时时钟具有一组连续运行的计数器，可以通过适当的软件提供日历时钟功能，还具有闹钟中断和阶段性中断功能。RTC的驱动时钟可以是一个使用外部晶体的32.768kHz的振荡器、内部低功耗RC振荡器或高速的外部时钟经128分频。内部低功耗RC振荡器的典型频率为40kHz。为补偿天然晶体的偏差，可以通过输出一个512Hz的信号对RTC的时钟进行校准。RTC具有一个32位的可编程计数器，使用比较寄存器可以进行长时间的测量。有一个20位的预分频器用于时基时钟，默认情况下时钟为32.768kHz时，它将产生一个1秒长的时间基准。

2.3.15 独立看门狗

独立的看门狗是基于一个12位的递减计数器和一个8位的预分频器，它由一个内部独立的40kHz的RC振荡器提供时钟；因为这个RC振荡器独立于主时钟，所以它可运行于停机和待机模式。它可以被当成看门狗用于在发生问题时复位整个系统，或作为一个自由定时器为应用程序提供超时管理。通过选项字节可以配置成是软件或硬件启动看门狗。在调试模式下，计数器可以被冻结。

2.3.16 窗口看门狗

窗口看门狗内有一个7位的递减计数器，并可以设置成自由运行。它可以被当成看门狗用于在发生问题时复位整个系统。它由主时钟驱动，具有早期预警中断功能；在调试模式下，计数器可以被冻结。

2.3.17 系统时基定时器

这个定时器是专用于实时操作系统，也可当成一个标准的递减计数器。它具有下述特性：

- 24位的递减计数器
- 自动重加载功能
- 当计数器为0时能产生一个可屏蔽系统中断
- 可编程时钟源

2.3.18 通用定时器(TIMx)

STM32F101xx中等容量基本型产品中，内置了多达3个可同步运行的标准定时器(TIM2、TIM3和TIM4)。每个定时器都有一个16位的自动加载递增/递减计数器、一个16位的预分频器和4个独立的通道，每个通道都可用于输入捕获、输出比较、PWM和单脉冲模式输出，在最大的封装配置中可提供最多12个输入捕获、输出比较或PWM通道。

它们还能通过定时器链接功能与高级控制定时器共同工作，提供同步或事件链接功能。在调试模式下，计数器可以被冻结。任一标准定时器都能用于产生PWM输出。每个定时器都有独立的DMA请求机制。

这些定时器还能够处理增量编码器的信号，也能处理1至3个霍尔传感器的数字输出。

2.3.19 I²C总线

多达2个I²C总线接口，能够工作于多主模式或从模式，支持标准和快速模式。

I²C接口支持7位或10位寻址，7位从模式时支持双从地址寻址。内置了硬件CRC发生器/校验器。

它们可以使用DMA操作并支持SMBus总线2.0版/PMBus总线。

2.3.20 通用同步/异步收发器(USART)

USART1接口通信速率可达2.25兆位/秒。USART接口具有硬件的CTS和RTS信号管理、支持IrDA SIR ENDEC传输编解码、兼容ISO7816的智能卡并提供LIN主/从功能。

所有USART接口都可以使用DMA操作。

2.3.21 串行外设接口(SPI)

多达2个SPI接口，在从或主模式下，全双工和半双工的通信速率可达18兆位/秒。3位的预分频器可产生8种主模式频率，可配置成每帧8位或16位。硬件的CRC产生/校验支持基本的SD卡和MMC模式。

所有的SPI接口都可以使用DMA操作。

2.3.22 通用输入输出接口(GPIO)

每个GPIO引脚都可以由软件配置成输出(推挽或开漏)、输入(带或不带上拉或下拉)或复用的外设功能端口。多数GPIO引脚都与数字或模拟的复用外设共用。除了具有模拟输入功能的端口，所有的GPIO引脚都有大电流通过能力。

在需要的情况下，I/O引脚的外设功能可以通过一个特定的操作锁定，以避免意外的写入I/O寄存器。

2.3.23 ADC(模拟/数字转换器)

12位的模拟/数字转换器(ADC)，共用多达16个外部通道，可以实现单次或扫描转换。在扫描模式下，自动进行在选定的一组模拟输入上的转换。

ADC可以使用DMA操作。

模拟看门狗功能允许非常精准地监视一路、多路或所有选中的通道，当被监视的信号超出预置的阈值时，将产生中断。

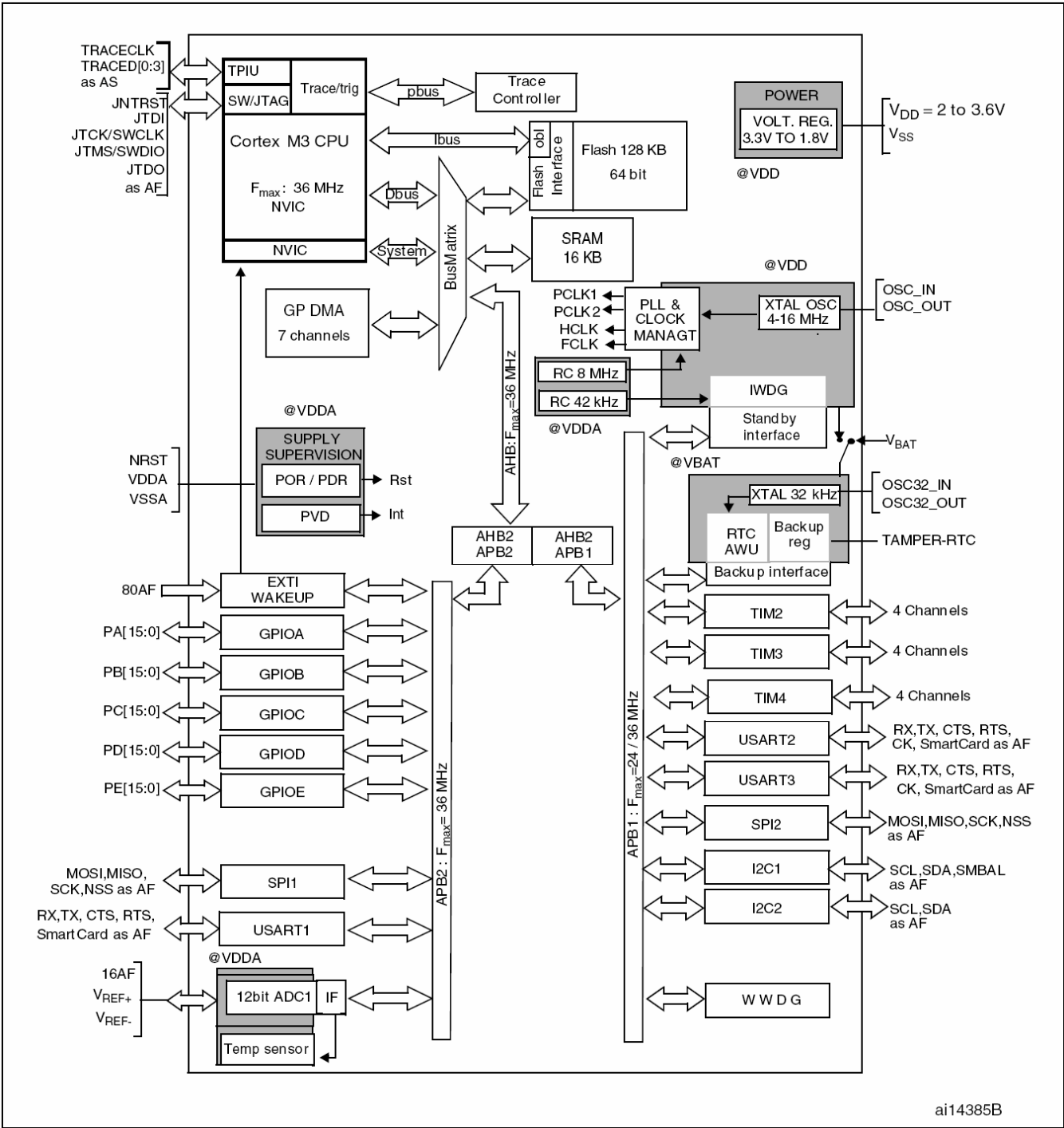
2.3.24 温度传感器

温度传感器产生一个随温度线性变化的电压，转换范围在 $2V < V_{DDA} < 3.6V$ 之间。温度传感器在内部被连接到ADC_IN16的输入通道上，用于将传感器的输出转换到数字数值。

2.3.25 串行单线JTAG调试口(SWJ-DP)

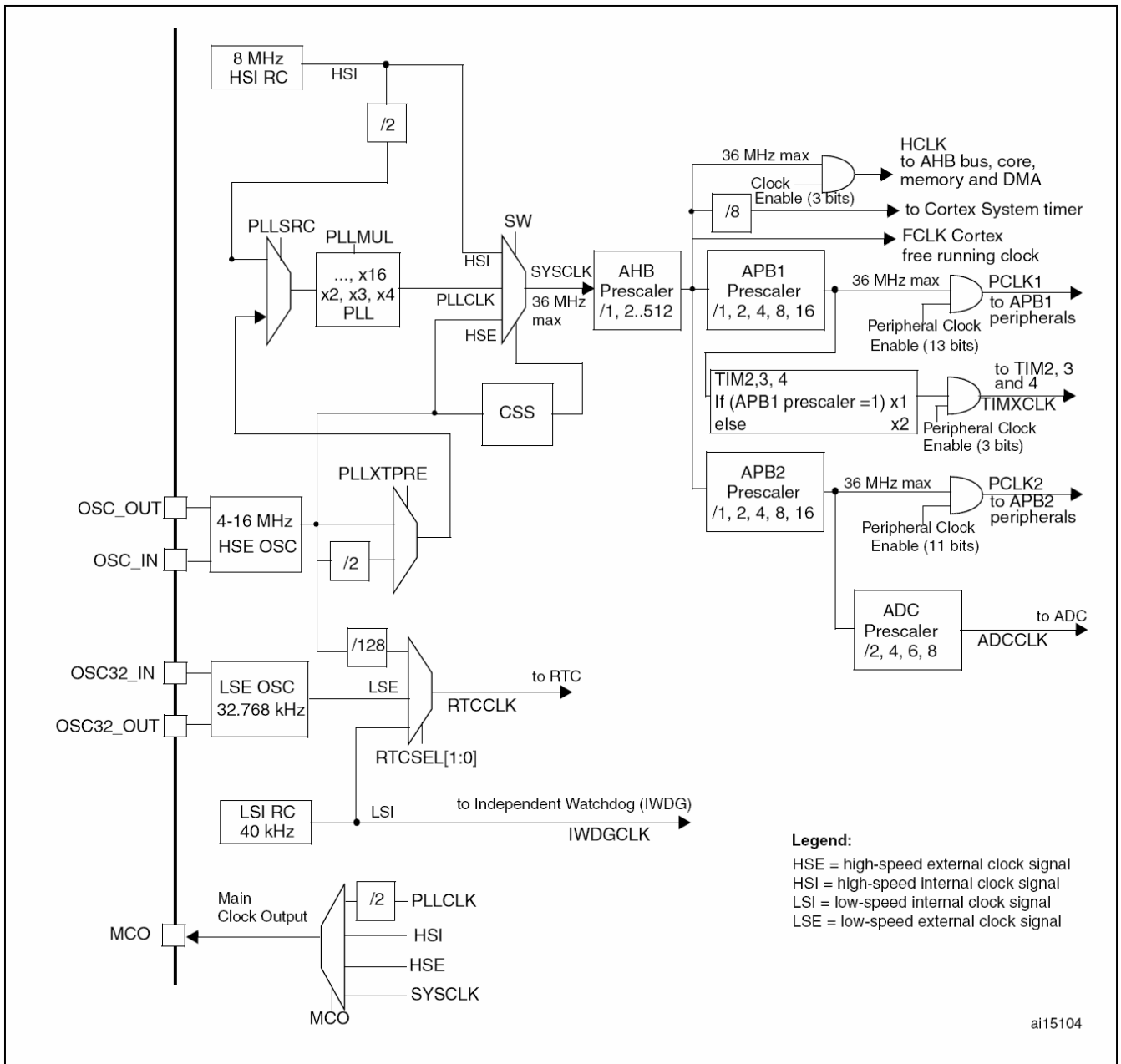
内嵌ARM的SWJ-DP接口，这是一个结合了JTAG和串行单线调试的接口，可以实现串行单线调试接口或JTAG接口的连接。JTAG的TMS和TCK信号分别与SWDIO和SWCLK共用引脚，TMS脚上的一个特殊的信号序列用于在JTAG-DP和SW-DP间切换。

图1 STM32F101xx中等容量基本型模块框图



1. AF: 可作为外设功能脚的I/O端口
2. 工作温度: -40°C至+85°C, 结温达105°C。

图2 时钟树



1. 当HSI作为PLL时钟的输入时，最高的系统时钟频率只能达到36MHz。
2. 当需要ADC采样时间为1 μ s时，APB2必须设置在14MHz或28MHz。

3 引脚定义

图3 STM32F101xx中等容量基本型LQFP100引脚分布

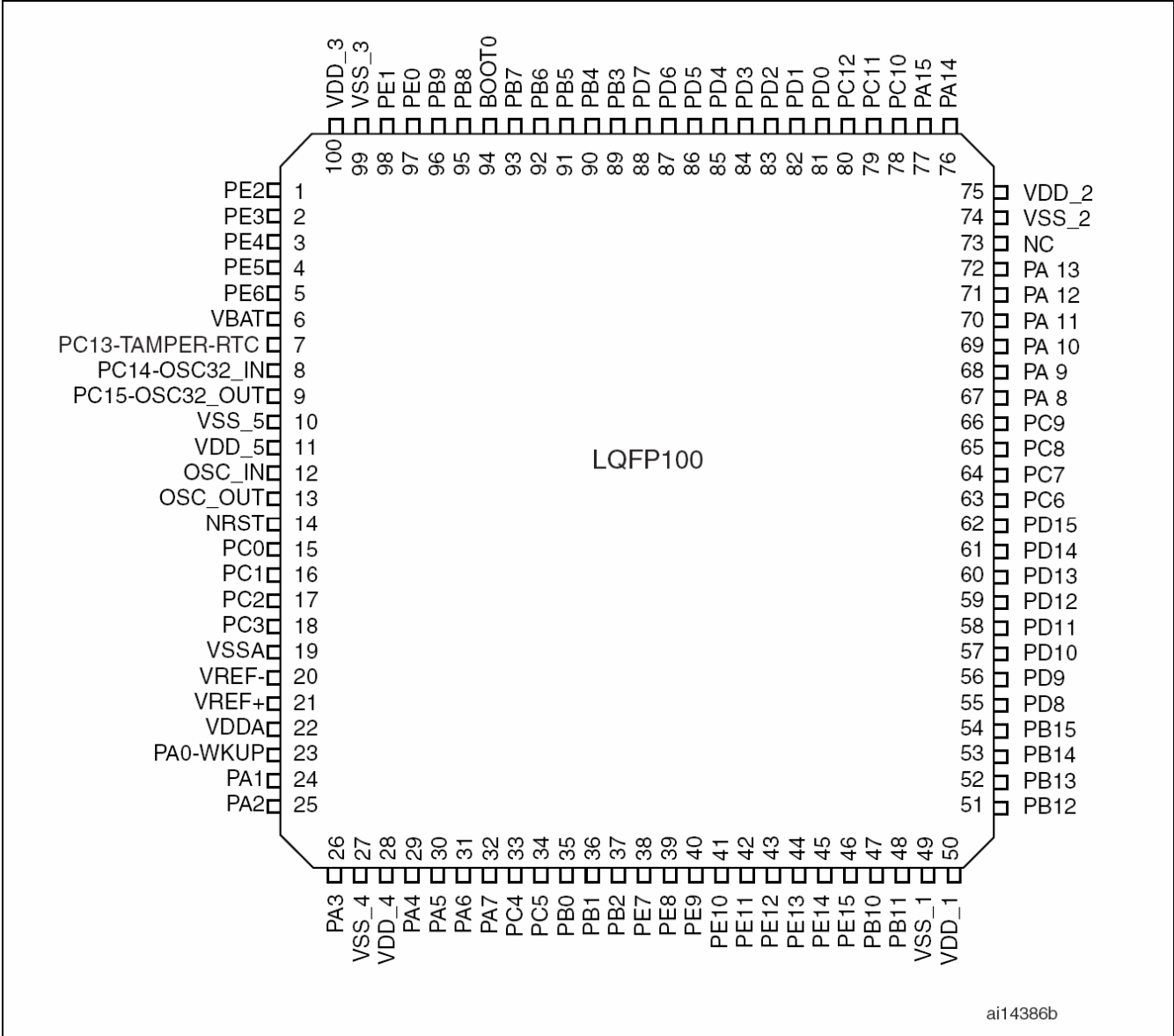


图4 STM32F101xx中等容量基本型LQFP64引脚分布

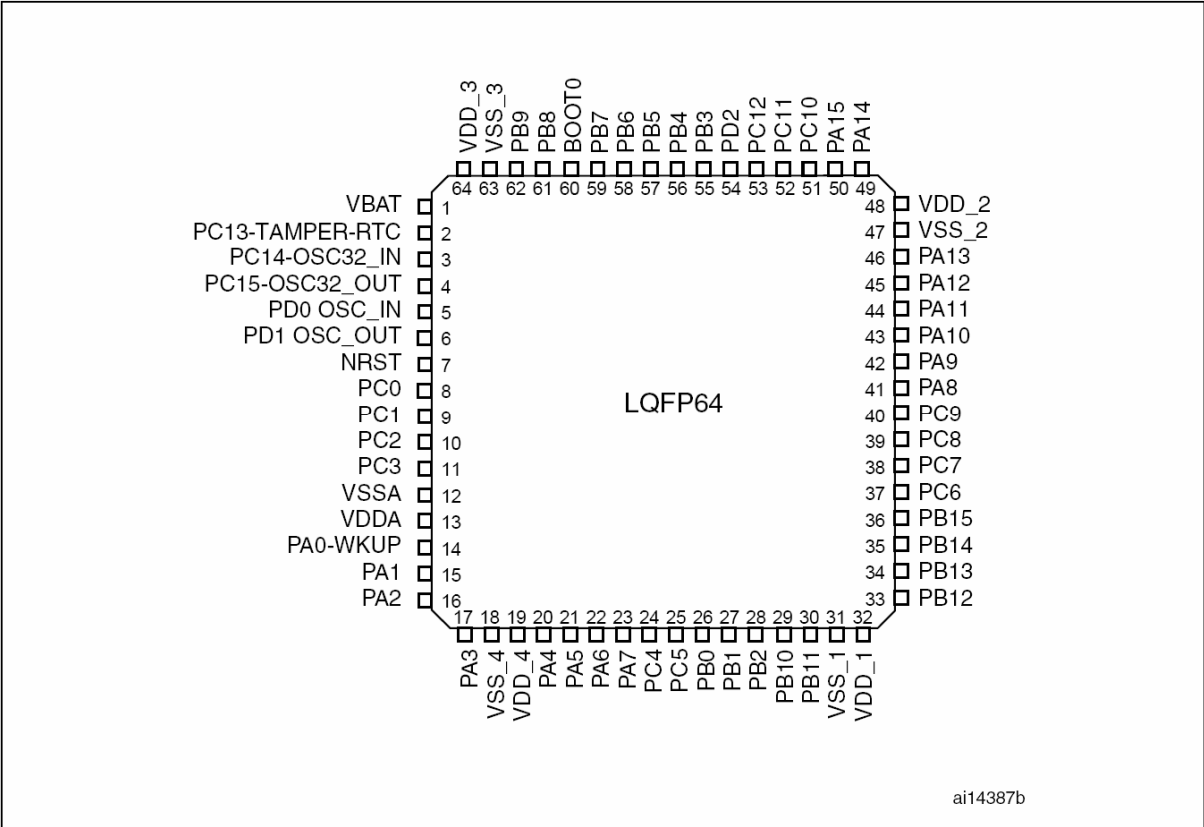


图5 STM32F101xx中等容量基本型LQFP48引脚分布

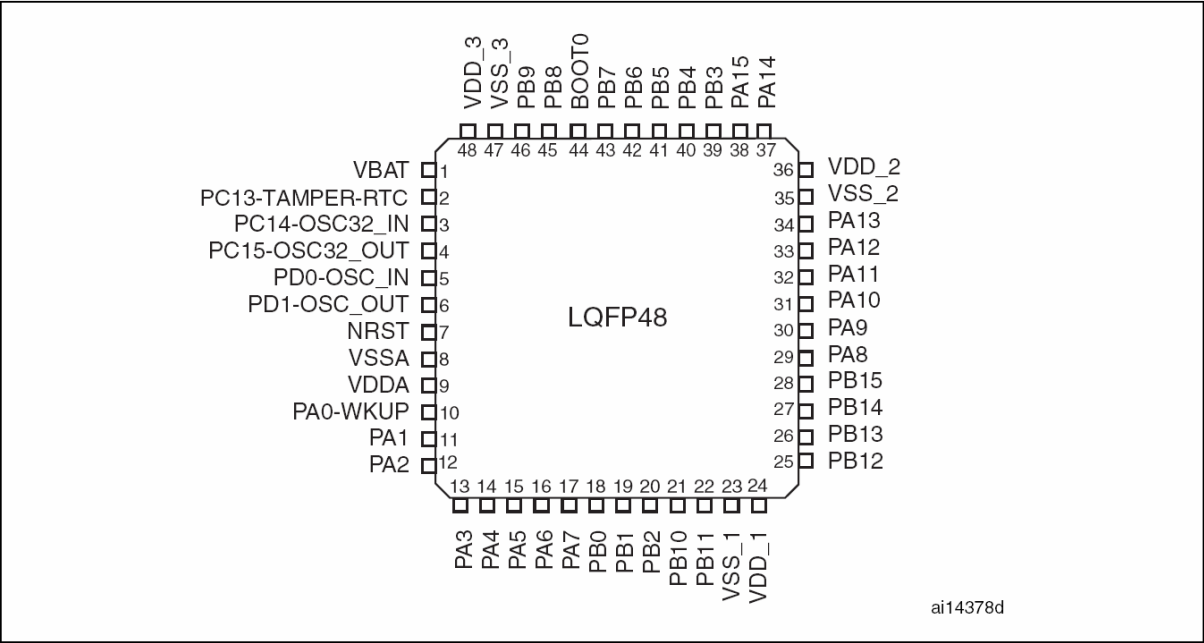
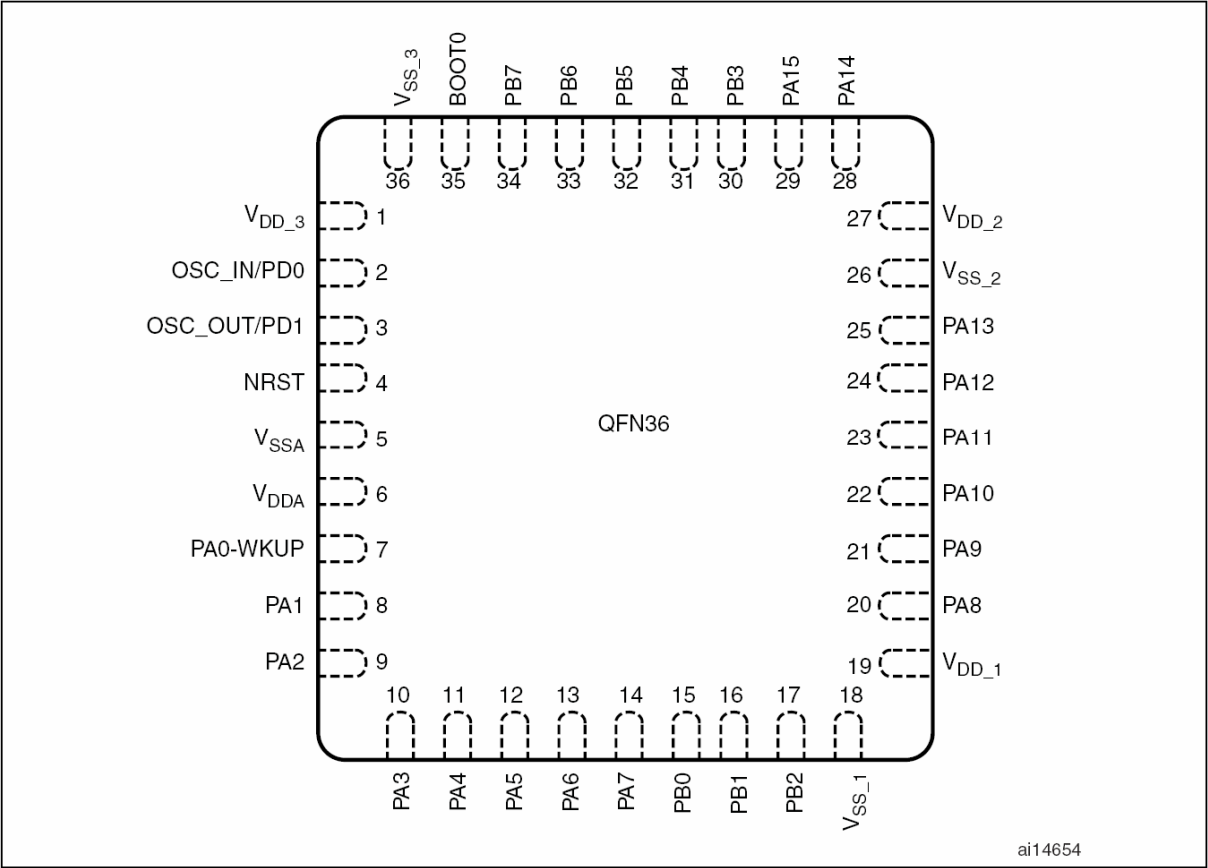


图6 STM32F101xx基本型VFQFPN36引脚分布



ai14654

表4 中等容量STM32F101xx引脚定义

引脚编号				引脚名称	类型 (1)	I/O电平 ⁽²⁾	主功能 ⁽³⁾ (复位后)	可选的复用功能 ⁽³⁾	
LQFP48	LQFP64	LQFP100	VQFPN36					默认复用功能	重定义功能
-	-	1	-	PE2	I/O	FT	PE2	TRACECLK	
-	-	2	-	PE3	I/O	FT	PE3	TRACED0	
-	-	3	-	PE4	I/O	FT	PE4	TRACED1	
-	-	4	-	PE5	I/O	FT	PE5	TRACED2	
-	-	5	-	PE6	I/O	FT	PE6	TRACED3	
1	1	6	-	V _{BAT}	S		V _{BAT}		
2	2	7	-	PC13-TAMPER-RTC ⁽⁴⁾	I/O		PC13 ⁽⁵⁾	TAMPER-RTC	
3	3	8	-	PC14-OSC32_IN ⁽⁴⁾	I/O		PC14 ⁽⁵⁾	OSC32_IN	
4	4	9	-	PC15-OSC32_OUT ⁽⁴⁾	I/O		PC15 ⁽⁵⁾	OSC32_OUT	
-	-	10	-	V _{SS_5}	S		V _{SS_5}		
-	-	11	-	V _{DD_5}	S		V _{DD_5}		
5	5	12	2	OSC_IN	I		OSC_IN		
6	6	13	3	OSC_OUT	O		OSC_OUT		
7	7	14	4	NRST	I/O		NRST		
-	8	15	-	PC0	I/O		PC0	ADC_IN10	
-	9	16	-	PC1	I/O		PC1	ADC_IN11	
-	10	17	-	PC2	I/O		PC2	ADC_IN12	
-	11	18	-	PC3	I/O		PC3	ADC_IN13	
8	12	19	5	V _{SSA}	S		V _{SSA}		
-	-	20	-	V _{REF-}	S		V _{REF-}		
-	-	21	-	V _{REF+}	S		V _{REF+}		
9	13	22	6	V _{DDA}	S		V _{DDA}		
10	14	23	7	PA0-WKUP	I/O		PA0	WKUP/USART2_CTS ⁽⁷⁾ ADC_IN0/ TIM2_CH1_ETR ⁽⁷⁾	
11	15	24	8	PA1	I/O		PA1	USART2_RTS ⁽⁷⁾ / ADC_IN1/TIM2_CH2 ⁽⁷⁾	
12	16	25	9	PA2	I/O		PA2	USART2_TX ⁽⁷⁾ / ADC_IN2/TIM2_CH3 ⁽⁷⁾	
13	17	26	10	PA3	I/O		PA3	USART2_RX ⁽⁷⁾ / ADC_IN3/TIM2_CH4 ⁽⁷⁾	
-	18	27	-	V _{SS_4}	S		V _{SS_4}		
-	19	28	-	V _{DD_4}	S		V _{DD_4}		

表4 大容量STM32F101xx引脚定义 (续1)

引脚编号				引脚名称	类型 (1)	I/O电平 ⁽²⁾	主功能 ⁽³⁾ (复位后)	可选的复用功能 ⁽³⁾	
LQFP48	LQFP64	LQFP100	VQFPN36					默认复用功能	重定义功能
14	20	29	11	PA4	I/O		PA4	SPI1_NSS ⁽⁷⁾ /ADC_IN4 USART2_CK ⁽⁷⁾	
15	21	30	12	PA5	I/O		PA5	SPI1_SCK ⁽⁷⁾ /ADC_IN5	
16	22	31	13	PA6	I/O		PA6	SPI1_MISO ⁽⁷⁾ /ADC_IN6 TIM3_CH1 ⁽⁷⁾	
17	23	32	14	PA7	I/O		PA7	SPI1_MOSI ⁽⁷⁾ /ADC_IN7 TIM3_CH2 ⁽⁷⁾	
-	24	33	-	PC4	I/O		PC4	ADC_IN14	
-	25	34	-	PC5	I/O		PC5	ADC_IN15	
18	26	35	15	PB0	I/O		PB0	ADC_IN8/TIM3_CH3 ⁽⁷⁾	
19	27	36	16	PB1	I/O		PB1	ADC_IN9/TIM3_CH4 ⁽⁷⁾	
20	28	37	17	PB2	I/O	FT	PB2/BOOT1		
-	-	38	-	PE7	I/O	FT	PE7		
-	-	39	-	PE8	I/O	FT	PE8		
-	-	40	-	PE9	I/O	FT	PE9		
-	-	41	-	PE10	I/O	FT	PE10		
-	-	42	-	PE11	I/O	FT	PE11		
-	-	43	-	PE12	I/O	FT	PE12		
-	-	44	-	PE13	I/O	FT	PE13		
-	-	45	-	PE14	I/O	FT	PE14		
-	-	46	-	PE15	I/O	FT	PE15		
21	29	47	-	PB10	I/O	FT	PB10	I2C2_SCL/USART3_TX ⁽⁷⁾	TIM2_CH3
22	30	48	-	PB11	I/O	FT	PB11	I2C2_SDA/USART3_RX ⁽⁷⁾	TIM2_CH4
23	31	49	18	V _{SS_1}	S		V _{SS_1}		
24	32	50	19	V _{DD_1}	S		V _{DD_1}		
25	33	51	-	PB12	I/O	FT	PB12	SPI2_NSS/I2C2_SMBAL/ USART3_CK ⁽⁷⁾	
26	34	52	-	PB13	I/O	FT	PB13	SPI2_SCK/USART3_CTS ⁽⁷⁾	
27	35	53	-	PB14	I/O	FT	PB14	SPI2_MISO/USART3_RTS ⁽⁷⁾	
28	36	54	-	PB15	I/O	FT	PB15	SPI2_MOSI	
-	-	55	-	PD8	I/O	FT	PD8		USART3_TX
-	-	56	-	PD9	I/O	FT	PD9		USART3_RX
-	-	57	-	PD10	I/O	FT	PD10		USART3_CK
-	-	58	-	PD11	I/O	FT	PD11		USART3_CTS

表5 中等容量STM32F101xx引脚定义(续2)

引脚编号				引脚名称	类型 (1)	I/O电平 ⁽²⁾	主功能 ⁽³⁾ (复位后)	可选的复用功能 ⁽³⁾	
LQFP48	LQFP64	LQFP100	VQFPN36					默认复用功能	重定义功能
-	-	59	-	PD12	I/O	FT	PD12		TIM4_CH1/ USART3_RTS
-	-	60	-	PD13	I/O	FT	PD13		TIM4_CH2
-	-	61	-	PD14	I/O	FT	PD14		TIM4_CH3
-	-	62	-	PD15	I/O	FT	PD15		TIM4_CH4
-	37	63	-	PC6	I/O	FT	PC6		TIM3_CH1
-	38	64	-	PC7	I/O	FT	PC7		TIM3_CH2
18	39	65	-	PC8	I/O	FT	PC8		TIM3_CH3
19	40	66	-	PC9	I/O	FT	PC9		TIM3_CH4
20	41	67	20	PA8	I/O	FT	PA8	USART1_CK/MCO	
-	42	68	21	PA9	I/O	FT	PA9	USART1_TX ⁽⁷⁾	
-	43	69	22	PA10	I/O	FT	PA10	USART1_RX ⁽⁷⁾	
-	44	70	23	PA11	I/O	FT	PA11	USART1_CTS	
-	45	71	24	PA12	I/O	FT	PA12	USART1_RTS	
-	46	72	25	PA13	I/O	FT	JTMS-SWDIO		PA13
-	-	73	-	未连接					
35	47	74	26	V _{SS_2}	S		V _{SS_2}		
36	48	75	27	V _{DD_2}	S		V _{DD_2}		
37	49	76	28	PA14	I/O	FT	JTCK/SWCLK		PA14
38	50	77	29	PA15	I/O	FT	JTDI		TIM2_CH1_ETR/ PA15/SPI1_NSS
-	51	78	-	PC10	I/O	FT	PC10		USART3_TX
-	52	79	-	PC11	S	FT	PC11		USART3_RX
-	53	80	-	PC12	S	FT	PC12		USART3_CK
5	5	81	2	PD0	I/O	FT	OSC_IN ⁽⁶⁾		
6	6	82	3	PD1	I/O	FT	OSC_OUT ⁽⁶⁾		
-	54	83	-	PD2	I/O	FT	PD2	TIM3_ETR	
-	-	84	-	PD3	I/O	FT	PD3		USART2_CTS
-	-	85	-	PD4	I/O	FT	PD4		USART2_RTS
-	-	86	-	PD5	I/O	FT	PD5		USART2_TX
-	-	87	-	PD6	I/O	FT	PD6		USART2_RX
-	-	88	-	PD7	I/O	FT	PD7		USART2_CK

表5 中等容量STM32F101xx引脚定义(续3)

引脚编号				引脚名称	类型 (1)	I/O电平 ⁽²⁾	主功能 ⁽³⁾ (复位后)	可选的复用功能 ⁽³⁾	
LQFP48	LQFP64	LQFP100	VFQFPN36					默认复用功能	重定义功能
39	55	89	30	PB3	I/O	FT	JTDO		TIM2_CH2/PB3 TRACESWO SPI1_SCK
40	56	90	31	PB4	I/O	FT	NJTRST		PB4/TIM3_CH1/ SPI1_MISO
41	57	91	32	PB5	I/O		PB5	I2C1_SMBAI	TIM3_CH2/ SPI1_MOSI
42	58	92	33	PB6	I/O	FT	PB6	I2C1_SCL ⁽⁷⁾ /TIM4_CH1 ⁽⁷⁾	USART1_TX
43	59	93	34	PB7	I/O	FT	PB7	I2C1_SDA ⁽⁷⁾ /TIM4_CH2 ⁽⁷⁾	USART1_RX
44	60	94	35	BOOT0	I		BOOT0		
45	61	95	-	PB8	I/O	FT	PB8	TIM4_CH3 ⁽⁷⁾	I2C1_SCL
46	62	96	-	PB9	I/O	FT	PB9	TIM4_CH4 ⁽⁷⁾	I2C1_SDA
-	-	97	-	PE0	I/O	FT	PE0	TIM4_ETR	
-	-	98	-	PE1	I/O	FT	PE1		
47	63	99	36	V _{SS_3}	S		V _{SS_3}		
48	64	100	1	V _{DD_3}	S		V _{DD_3}		

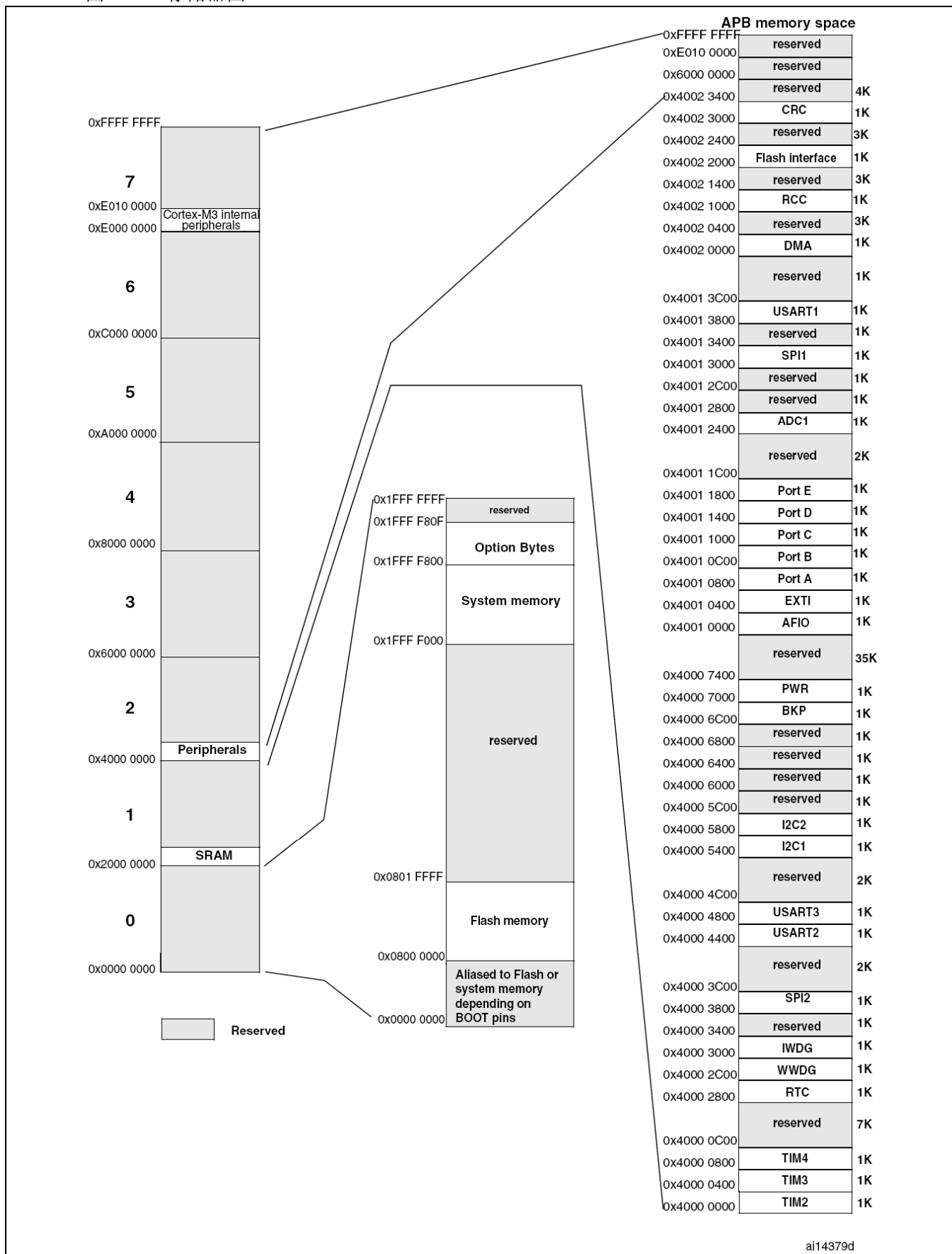
1. I = 输入, O = 输出, S = 电源, HiZ = 高阻
2. FT: 容忍5V
3. 可以使用的功能依选定的型号而定。对于具有较少外设模块的型号, 始终是包含较小编号的功能模块。例如, 某个型号只有1个SPI和2个USART时, 它们即是SPI1和USART1及USART2。参见表2。
4. PC13, PC14和PC15引脚通过电源开关进行供电, 而这个电源开关只能够吸收有限的电流(3mA)。因此这三个引脚作为输出引脚时有以下限制: 在同一时间只有一个引脚能作为输出, 作为输出脚时只能工作在2MHz模式下, 最大驱动负载为30pF, 并且不能作为电流源(如驱动LED)。
5. 这些引脚在备份区域第一次上电时处于主功能状态下, 之后即使复位, 这些引脚的状态由备份区域寄存器控制(这些寄存器不会被主复位系统所复位)。关于如何控制这些IO口的具体信息, 请参考STM32F10xxx参考手册的电池备份区域和BKP寄存器的相关章节。
6. VFQFPN36封装的引脚2和引脚3、LQFP48和LQFP64封装的引脚5和引脚6, 在芯片复位后默认配置为OSC_IN和OSC_OUT功能脚。软件可以重新设置这两个引脚为PD0和PD1功能。但对于LQFP100/BGA100封装, 由于PD0和PD1为固有的功能引脚, 因此没有必要再由软件进行重映像设置。更多详细信息请参考STM32F10xxx参考手册的复用功能I/O章节和调试设置章节。
在输出模式下, PD0和PD1只能配置为50MHz输出模式。
7. 此类复用功能能够由软件配置到其他引脚上(如果相应的封装型号有此引脚), 详细信息请参考STM32F10xxx参考手册的复用功能I/O章节和调试设置章节。

译注:

表中的引脚PA0对应的复用功能中的TIM2_CH1_ETR, 表示可以配置该功能为TIM2_TI1或TIM2_ETR。同理, PA15对应的重映射复用功能的名称TIM2_CH1_ETR, 具有相同的意义。

4 存储器映像

图7 存储器图



5 电气特性

5.1 测试条件

除非特别说明，所有电压的都以 V_{SS} 为基准。

5.1.1 最小和最大数值

除非特别说明，在生产线上通过对100%的产品在环境温度 $T_A=25^{\circ}\text{C}$ 和 $T_A=T_{A\text{max}}$ 下执行的测试($T_{A\text{max}}$ 与选定的温度范围匹配)，所有最小和最大值将在最坏的环境温度、供电电压和时钟频率条件下得到保证。

在每个表格下方的注解中说明为通过综合评估、设计模拟和/或工艺特性得到的数据，不会在生产线上进行测试；在综合评估的基础上，最小和最大数值是通过样本测试后，取其平均值再加减三倍的标准分布(平均 $\pm 3\sigma$)得到。

5.1.2 典型数值

除非特别说明，典型数据是基于 $T_A=25^{\circ}\text{C}$ 和 $V_{DD}=3.3\text{V}$ ($2\text{V} \leq V_{DD} \leq 3.3\text{V}$ 电压范围)。这些数据仅用于设计指导而未经测试。

典型的ADC精度数值是通过对一个标准的批次采样，在所有温度范围下测试得到，95%产品的误差小于等于给出的数值(平均 $\pm 2\sigma$)。

5.1.3 典型曲线

除非特别说明，典型曲线仅用于设计指导而未经测试。

5.1.4 负载电容

测量引脚参数时的负载条件示于图1中。

5.1.5 引脚输入电压

引脚上输入电压的测量方式示于图1中。

图8 引脚的负载条件

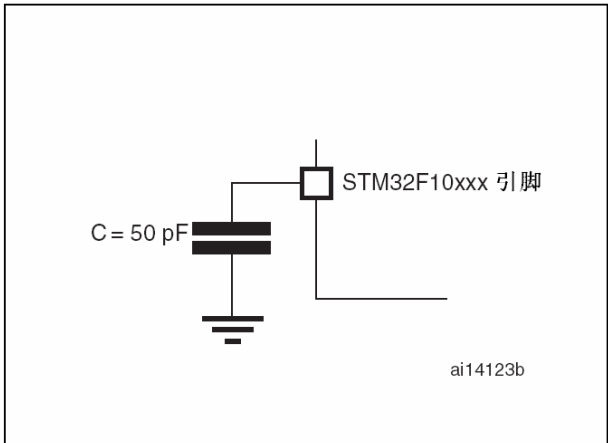
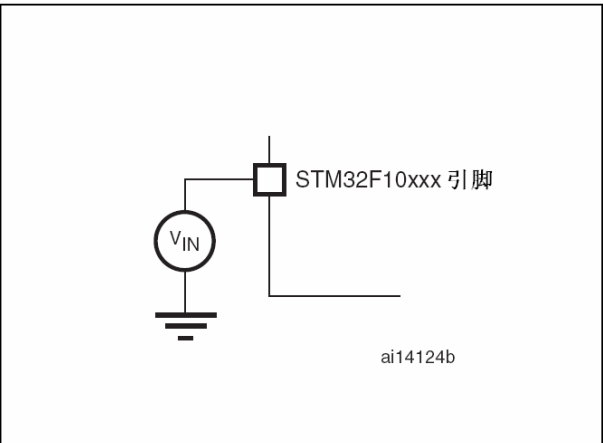
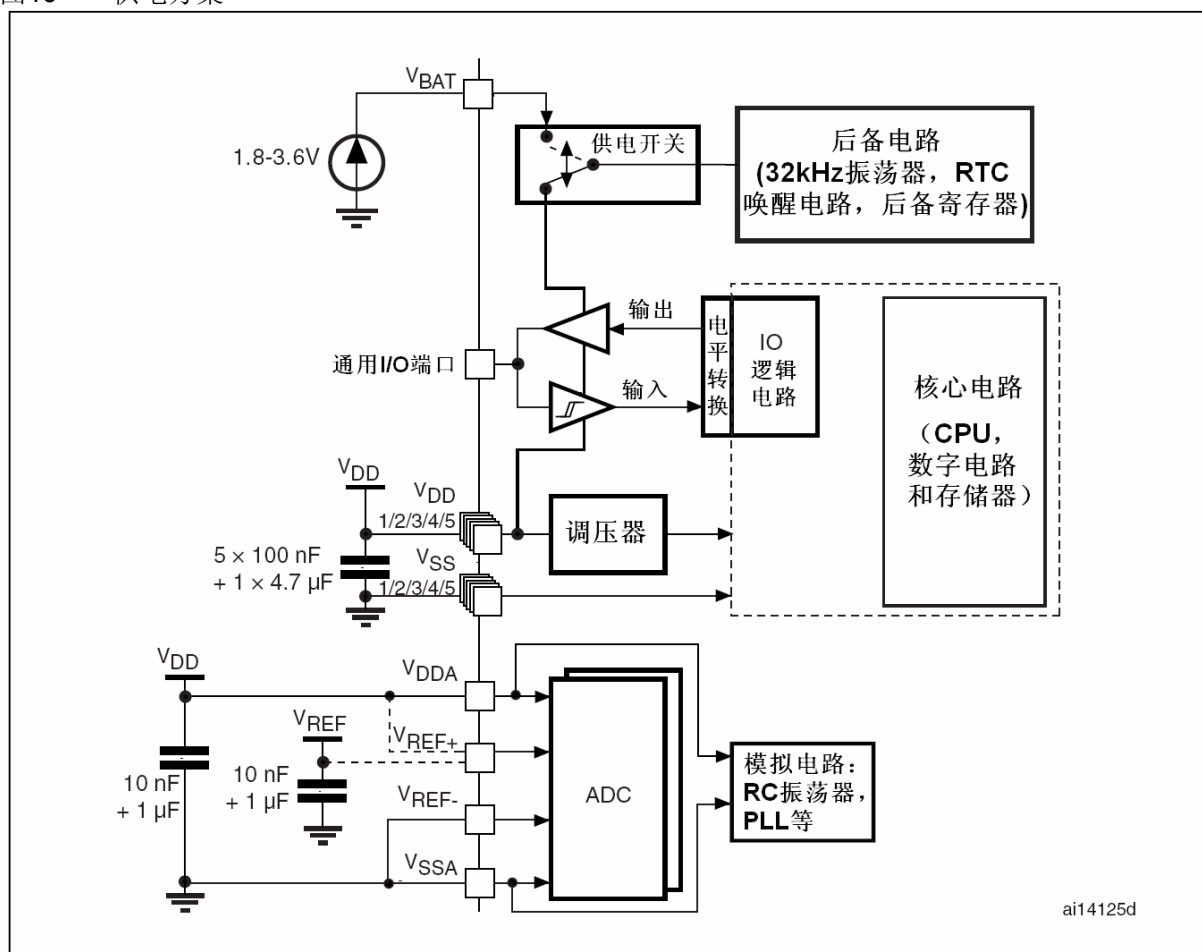


图9 引脚输入电压



5.1.6 供电方案

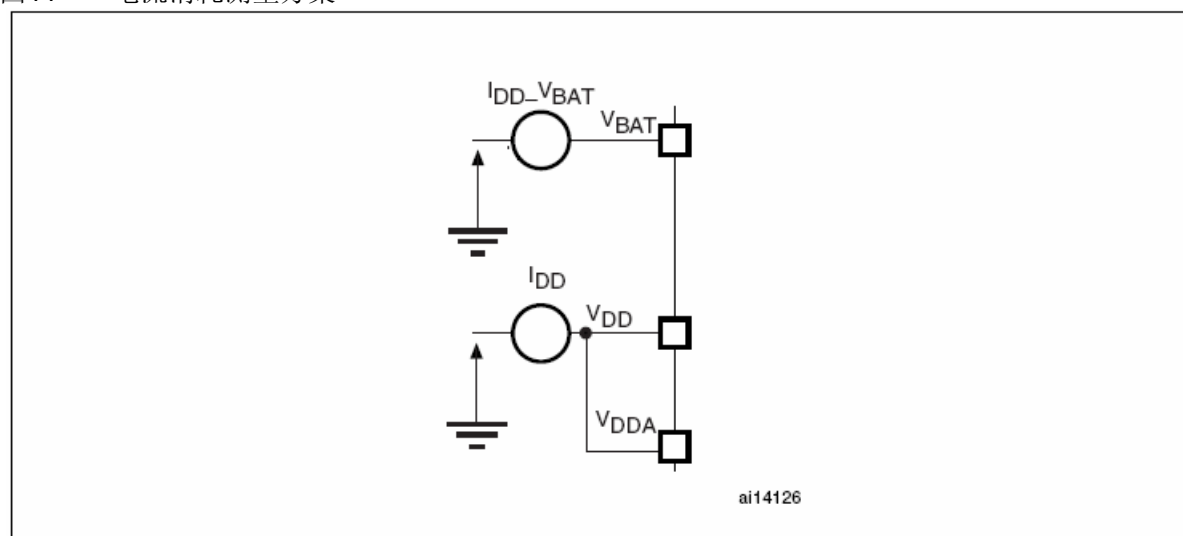
图10 供电方案



注：上图中的4.7 μ F电容必须连接到V_{DD3}。

5.1.7 电流消耗测量

图11 电流消耗测量方案



5.2 绝对最大额定值

加在器件上的载荷如果超过‘绝对最大额定值’列表(表5、表6、表7)中给出的值,可能会导致器件永久性地损坏。这里只是给出能承受的最大载荷,并不意味在此条件下器件的功能性操作无误。器件长期工作在最大值条件下会影响器件的可靠性。

表5 电压特性

符号	描述	最小值	最大值	单位
$V_{DD} - V_{SS}$	外部主供电电压(包含 V_{DDA} 和 V_{DD}) ⁽¹⁾	-0.3	4.0	V
V_{IN}	在5V容忍的引脚上的输入电压 ⁽²⁾	$V_{SS}-0.3$	5.5	
	在其它引脚上的输入电压 ⁽²⁾	$V_{SS}-0.3$	$V_{DD} + 0.3$	
$ \Delta V_{DDx} $	不同供电引脚之间的电压差		50	mV
$ V_{SSx} - V_{SS} $	不同接地引脚之间的电压差		50	
$V_{ESD(HBM)}$	ESD静电放电电压(人体模型)	参见第5.3.11节		

- 所有的电源(V_{DD} , V_{DDA})和地(V_{SS} , V_{SSA})引脚必须始终连接到外部允许范围内的供电系统上。
- $I_{INJ(PIN)}$ 绝对不可以超过它的极限(见表6), 即保证 V_{IN} 不超过其最大值。如果不能保证 V_{IN} 不超过其最大值, 也要保证在外部限制 $I_{INJ(PIN)}$ 不超过其最大值。当 $V_{IN} > V_{INmax}$ 时, 有一个正向注入电流; 当 $V_{IN} < V_{SS}$ 时, 有一个反向注入电流。

表6 电流特性

符号	描述	最大值	单位
I_{VDD}	经过 V_{DD}/V_{DDA} 电源线的总电流(供应电流) ⁽¹⁾	150	mA
I_{VSS}	经过 V_{SS} 地线的总电流(流出电流) ⁽¹⁾	150	
I_{IO}	任意I/O和控制引脚上的输出灌电流	25	
	任意I/O和控制引脚上的输出电流	-25	
$I_{INJ(PIN)}$ ⁽²⁾⁽³⁾	NRST引脚的注入电流	± 5	
	HSE的OSC_IN引脚和LSE的OSC_IN引脚的注入电流	± 5	
	其他引脚的注入电流 ⁽⁴⁾	± 5	
$\Sigma I_{INJ(PIN)}$ ⁽²⁾	所有I/O和控制引脚上的总注入电流 ⁽⁴⁾	± 25	

- 所有的电源(V_{DD} , V_{DDA})和地(V_{SS} , V_{SSA})引脚必须始终连接到外部允许范围内的供电系统上。
- $I_{INJ(PIN)}$ 绝对不可以超过它的极限, 即保证 V_{IN} 不超过其最大值。如果不能保证 V_{IN} 不超过其最大值, 也要保证在外部限制 $I_{INJ(PIN)}$ 不超过其最大值。当 $V_{IN} > V_{DD}$ 时, 有一个正向注入电流; 当 $V_{IN} < V_{SS}$ 时, 有一个反向注入电流。
- 反向注入电流会干扰器件的模拟性能。参看第5.3.16节。
- 当几个I/O口同时有注入电流时, $\Sigma I_{INJ(PIN)}$ 的最大值为正向注入电流与反向注入电流的即时绝对值之和。该结果基于在器件4个I/O端口上 $\Sigma I_{INJ(PIN)}$ 最大值的特性。

表7 温度特性

符号	描述	数值	单位
T_{STG}	储存温度范围	-65 ~ + 150	°C
T_J	最大结温度	150	°C

5.3 工作条件

5.3.1 通用工作条件

表8 通用工作条件

符号	参数	条件	最小值	最大值	单位
f_{HCLK}	内部AHB时钟频率		0	36	MHz
f_{PCLK1}	内部APB1时钟频率		0	36	
f_{PCLK2}	内部APB2时钟频率		0	36	
V_{DD}	标准工作电压		2	3.6	V
V_{DDA} ⁽¹⁾	模拟部分工作电压(未使用ADC)	必须与 V_{DD} ⁽²⁾ 相同	2	3.6	V
	模拟部分工作电压(使用ADC)		2.4	3.6	
V_{BAT}	备份部分工作电压		1.8	3.6	V
P_D	功率耗散, $T_A=85^\circ\text{C}$ ⁽³⁾	LQFP100		434	mW
		LQFP64		444	
		LQFP48		363	
		VFQFPN36		1110	

T _A	环境温度	最大功率耗散	-40	85	°C
		低功率耗散 ⁽⁴⁾	-40	105	
T _J	结温度范围		-40	105	°C

1. 当使用ADC时，参见表41。
2. 建议使用相同的电源为V_{DD}和V_{DDA}供电，在上电和正常操作期间，V_{DD}和V_{DDA}之间最多允许有300mV的差别。
3. 如果T_A较低，只要T_J不超过T_{Jmax}(参见第图37节)，则允许更高的P_D数值。
4. 在较低的功率耗散的状态下，只要T_J不超过T_{Jmax}(参见第图37节)，T_A可以扩展到这个范围。

5.3.2 上电和掉电时的工作条件

下表中给出的参数是在一般的工作条件下测试得出。

表9 上电和掉电时的工作条件

符号	参数	条件	最小值	最大值	单 位
t _{VDD}	V _{DD} 上升速率		0	∞	μs/V
	V _{DD} 下降速率		20	∞	

5.3.3 内嵌复位和电源控制模块特性

下表中给出的参数是依据表8列出的环境温度下和V_{DD}供电电压下测试得出。

表10 内嵌复位和电源控制模块特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单 位
V _{PVD}	可编程的电压检测器的电平选择	PLS[2:0]=000 (上升沿)	2.1	2.18	2.26	V
		PLS[2:0]=000 (下降沿)	2	2.08	2.16	V
		PLS[2:0]=001 (上升沿)	2.19	2.28	2.37	V
		PLS[2:0]=001 (下降沿)	2.09	2.18	2.27	V
		PLS[2:0]=010 (上升沿)	2.28	2.38	2.48	V
V _{PVD}	可编程的电压检测器的电平选择	PLS[2:0]=010 (下降沿)	2.18	2.28	2.38	V
		PLS[2:0]=011 (上升沿)	2.38	2.48	2.58	V
		PLS[2:0]=011 (下降沿)	2.28	2.38	2.48	V
		PLS[2:0]=100 (上升沿)	2.47	2.58	2.69	V
		PLS[2:0]=100 (下降沿)	2.37	2.48	2.59	V
		PLS[2:0]=101 (上升沿)	2.57	2.68	2.79	V
V _{PVD}	可编程的电压检测器的电平选择	PLS[2:0]=101 (下降沿)	2.47	2.58	2.69	V
		PLS[2:0]=110 (上升沿)	2.66	2.78	2.9	V
		PLS[2:0]=110 (下降沿)	2.56	2.68	2.8	V
		PLS[2:0]=111 (上升沿)	2.76	2.88	3	V
		PLS[2:0]=111 (下降沿)	2.66	2.78	2.9	V
V _{PVDhyst} ⁽²⁾	PVD迟滞			100		mV
V _{POR/PDR}	上电/掉电复位阈值	下降沿	1.8 ⁽¹⁾	1.88	1.96	V
		上升沿	1.84	1.92	2.0	V
V _{PDRhyst} ⁽²⁾	PDR迟滞			40		mV
T _{RSTTEMPO} ⁽²⁾	复位持续时间		1	2.5	4.5	ms

1. 产品的特性由设计保证至最小的数值V_{POR/PDR}。
2. 由设计保证，不在生产中测试。

5.3.4 内置的参照电压

下表中给出的参数是依据表8列出的环境温度下和V_{DD}供电电压下测试得出。

表11 内置的参照电压

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
V _{REFINT}	内置参照电压	-40°C < T _A < +85°C	1.16	1.20	1.24	V
T _{S_vrefint} ⁽¹⁾	当读出内部参照电压时，ADC的采样时间			5.1	17.1 ⁽²⁾	μs

- 最短的采样时间是通过应用中的多次循环得到。
- 由设计保证，不在生产中测试。

5.3.5 供电电流特性

电流消耗是多种参数和因素的综合指标，这些参数和因素包括工作电压、环境温度、I/O引脚的负载、产品的软件配置、工作频率、I/O脚的翻转速率、程序在存储器中的位置以及执行的代码等。

电流消耗的测量方法说明，详见图11。

本节中给出的所有运行模式下的电流消耗测量值，都是在执行一套精简的代码，能够得到Dhrystone 2.1代码等效的结果。

最大电流消耗

微控制器处于下列条件：

- 所有的I/O引脚都处于输入模式，并连接到一个静态电平上——V_{DD}或V_{SS}(无负载)。
- 所有的外设都处于关闭状态，除非特别说明。
- 闪存存储器的访问时间调整到f_{HCLK}的频率(0~24MHz时为0个等待周期，24~36MHz时为1个等待周期)。
- 指令预取功能开启(提示：这个参数必须在设置时钟和总线分频之前设置)。
- 当开启外设时：f_{PCLK1} = f_{HCLK}/2，f_{PCLK2} = f_{HCLK}。

表12和表13中给出的参数，是依据表8列出的环境温度下和V_{DD}供电电压下测试得出。

表12 运行模式下的最大电流消耗，数据处理代码从内部闪存中运行

符号	参数	条件	f _{HCLK}	最大值 ⁽¹⁾	单位
				T _A = 85°C	
I _{DD}	运行模式下的供应电流	外部时钟 ⁽²⁾ ， 使能所有外设	36MHz	28.6	mA
			24MHz	19.9	
			16MHz	14.7	
			8MHz	8.6	
		外部时钟 ⁽²⁾ ， 关闭所有外设	36MHz	19.8	
			24MHz	13.9	
			16MHz	10.7	
			8MHz	6.8	

- 由综合评估得出，不在生产中测试。
- 外部时钟为8MHz，当f_{HCLK}>8MHz时启用PLL。

表13 运行模式下的最大电流消耗，数据处理代码从内部RAM中运行

符号	参数	条件	f _{HCLK}	最大值 ⁽¹⁾	单位
				T _A = 85°C	
I _{DD}	运行模式下的供应电流	外部时钟 ⁽²⁾ ， 使能所有外设	36MHz	24	mA
			24MHz	17.5	
			16MHz	12.5	
			8MHz	7.5	
		外部时钟 ⁽²⁾ ， 关闭所有外设	36MHz	16	
			24MHz	11.5	
			16MHz	8.5	
			8MHz	5.5	

- 由综合评估得出，在生产中以V_{DD}max和f_{HCLK}max为条件测试。
- 外部时钟为8MHz，当f_{HCLK}>8MHz时启用PLL。

图12 运行模式下典型的电流消耗与频率的对比(3.6V供电, 数据处理代码在RAM中运行, 使能所有外设)

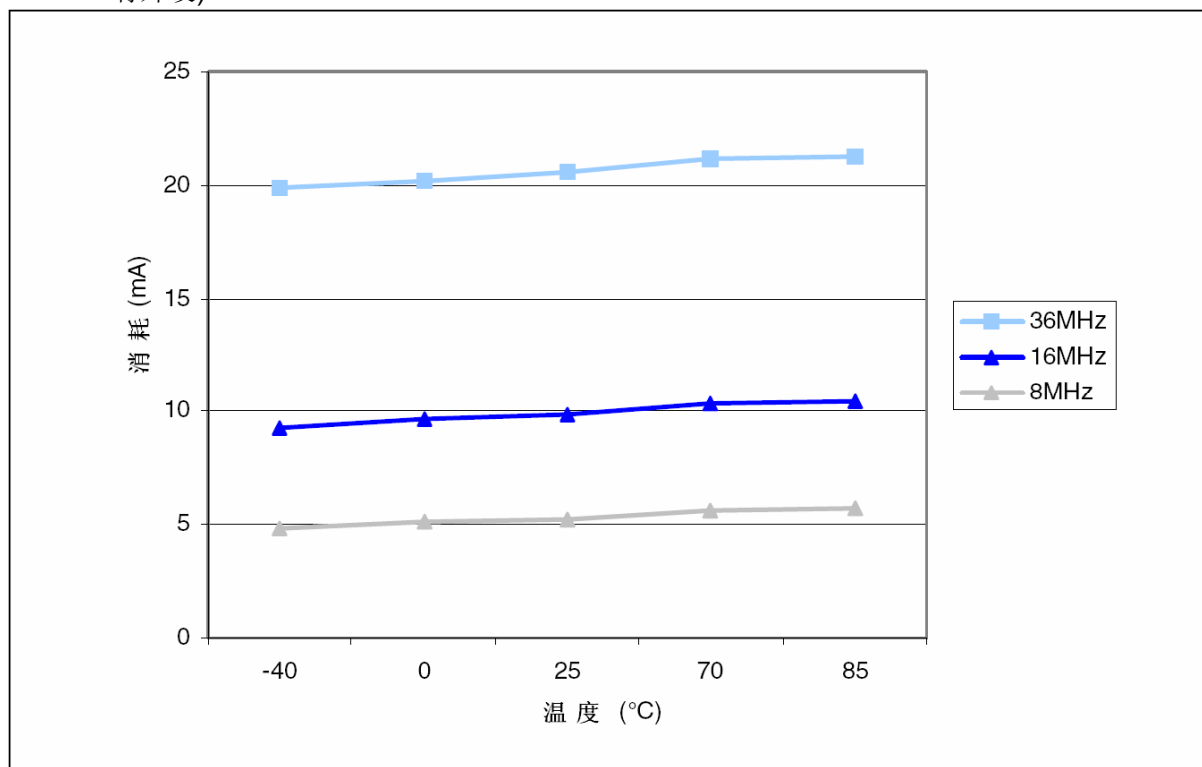


图13 运行模式下典型的电流消耗与频率的对比(3.6V供电, 数据处理代码在RAM中运行, 关闭所有外设)

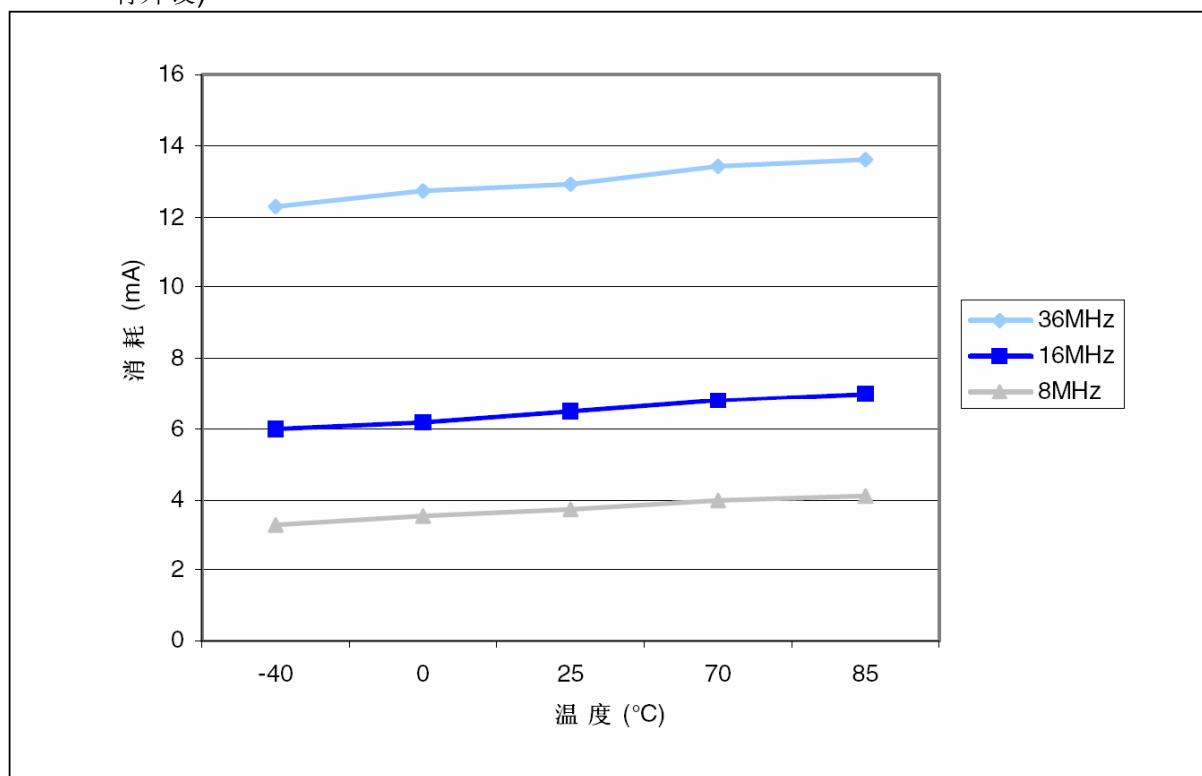


表14 睡眠模式下的最大电流消耗，代码运行在Flash或RAM中

符号	参数	条件	f _{HCLK}	最大值 ⁽¹⁾	单位
				T _A = 85°C	
I _{DD}	睡眠模式下的供应电流	外部时钟 ⁽²⁾ ， 使能所有外设	36MHz	15.5	mA
			24MHz	11.5	
			16MHz	8.5	
			8MHz	5.5	
		外部时钟 ⁽²⁾ ， 关闭所有外设	36MHz	5	
			24MHz	4.5	
			16MHz	4	
			8MHz	3	

1. 由综合评估得出，在生产中以V_{DDmax}和以f_{HCLKmax}使能外设为条件测试。
2. 外部时钟为8MHz，当f_{HCLK}>8MHz时启用PLL。

表15 停机和待机模式下的典型和最大电流消耗

符号	参数	条件	典型值 ⁽¹⁾		最大值	单位
			V _{DD} /V _{BAT} = 2.4V	V _{DD} /V _{BAT} = 3.3V	T _A = 85°C ⁽²⁾	
I _{DD}	停机模式下的 供应电流	调压器处于运行模式，低速和高速 内部RC振荡器和高速振荡器处于 关闭状态(没有独立看门狗)	23.5	24	200	μA
		调压器处于低功耗模式，低速和高 速内部RC振荡器和高速振荡器处 于关闭状态(没有独立看门狗)	13.5	14	180	
	待机模式下的 供应电流	低速内部RC振荡器和独立看门狗 处于开启状态	2.6	3.4	-	
		低速内部RC振荡器处于开启状态， 独立看门狗处于关闭状态	2.4	3.2	-	
		低速内部RC振荡器和独立看门狗 处于关闭状态，低速振荡器和RTC 处于关闭状态	1.7	2	4	
	I _{DD_VBAT}	低速振荡器和RTC处于开启状态	1.1	1.4	1.9	

1. 典型值是在T_A=25°C下测试得到。
2. 由综合评估得出，不在生产中测试。

图14 调压器在运行状态时，待机模式下的典型电流消耗在V_{DD}=3.3V和3.6V时与温度的对比

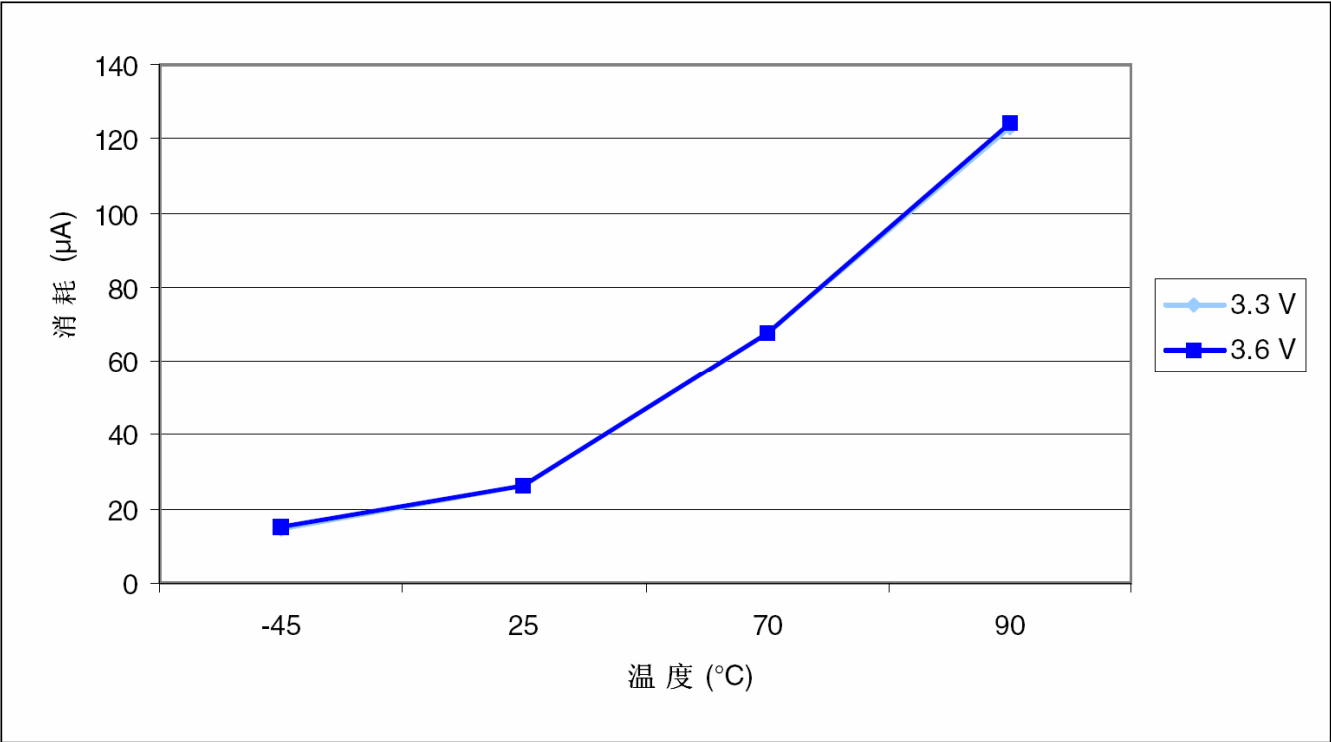


图15 调压器在低功耗状态时，待机模式下的典型电流消耗在V_{DD}=3.3V和3.6V时与温度的对比

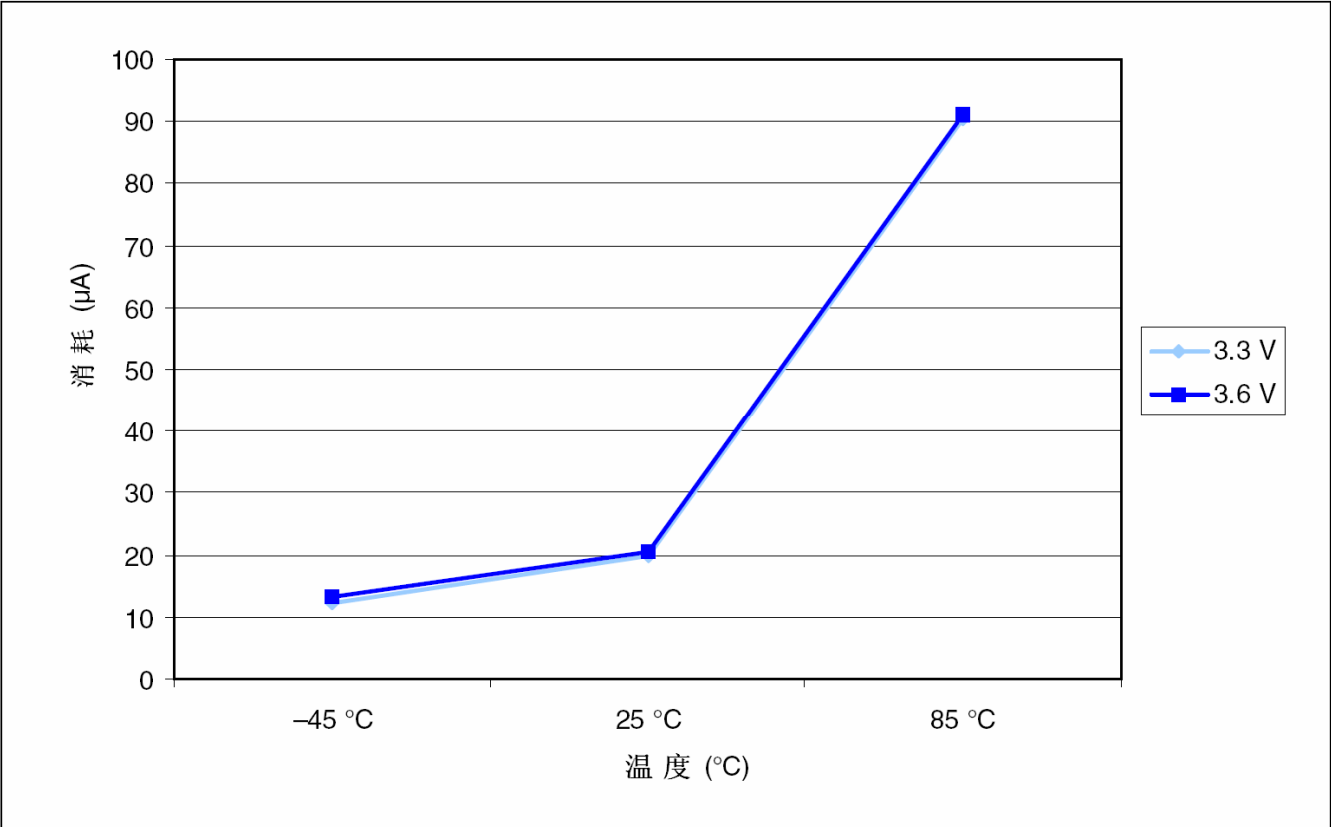
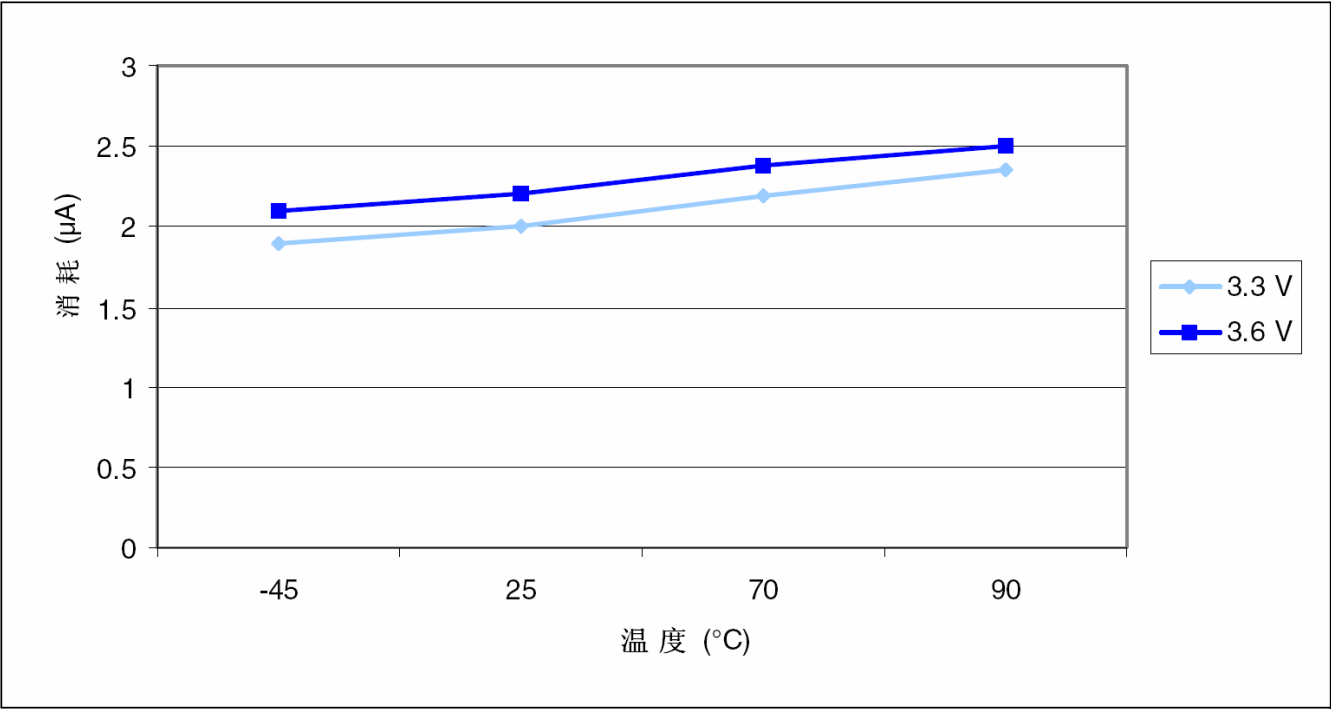


图16 待机模式下的典型电流消耗在V_{DD}=3.3V和3.6V时与温度的对比



典型的电流消耗

MCU处于下述条件下:

- 所有的I/O引脚都处于输入模式，并连接到一个静态电平上——V_{DD}或V_{SS}(无负载)。
 - 所有的外设都处于关闭状态，除非特别说明。
 - 闪存访问时间调整到f_{HCLK}的频率(0~24MHz时为0个等待周期，24~36MHz时为1个等待周期)。
 - 指令预取功能开启(提示：这个参数必须在设置时钟和总线分频之前设置)。
 - 当开启外设时：f_{PCLK1} = f_{HCLK}/4， f_{PCLK2} = f_{HCLK}/2， f_{ADCCLK} = f_{PCLK2}/4。
- 下表给出的参数是在环境温度和V_{DD}供电电压符合表8的条件下测试得到。

表16 运行模式下的典型电流消耗，代码从内部Flash中运行

符号	参数	条件	f _{HCLK}	典型值 ⁽¹⁾		单位
				使能所有外设 ⁽²⁾	关闭所有外设	
I _{DD}	运行模式下的 供应电流	外部时钟 ⁽³⁾	36MHz	19	14.8	mA
			24MHz	12.9	10.1	
			16MHz	9.3	7.4	
			8MHz	5.5	4.6	
			4MHz	3.3	2.8	
			2MHz	2.2	1.9	
			1MHz	1.6	1.45	
			500kHz	1.3	1.25	
			125kHz	1.08	1.06	
		运行于高速内部 RC振荡器(HSI), 使用AHB预分频以 减低频率	36MHz	18.3	14.1	mA
			24MHz	12.2	9.5	
			16MHz	8.5	6.8	
			8MHz	4.9	4	
			4MHz	2.7	2.2	
			2MHz	1.6	1.4	
			1MHz	1.02	0.9	
			500kHz	0.73	0.67	
			125kHz	0.5	0.48	

1. 典型值是在 $T_A=25^{\circ}\text{C}$ 、 $V_{DD}=3.3\text{V}$ 时测试得到。
2. 每个模拟部分的ADC要增加额外的0.8mA电流消耗。在应用环境中，这部分电流只有在开启ADC(设置ADC_CR2寄存器的ADON位)时才会增加。
3. 外部时钟为8MHz，当 $f_{HCLK}>8\text{MHz}$ 时启用PLL。

表17 睡眠模式下的典型电流消耗，代码从内部Flash或RAM中运行

符号	参数	条件	f_{HCLK}	典型值 ⁽¹⁾		单位
				使能所有外设 ⁽²⁾	关闭所有外设	
I_{DD}	运行模式下的 供应电流	外部时钟 ⁽³⁾	36MHz	7.6	3.1	mA
			24MHz	5.3	2.3	
			16MHz	3.8	1.8	
			8MHz	2.1	1.2	
			4MHz	1.6	1.1	
			2MHz	1.3	1	
			1MHz	1.11	0.98	
			500kHz	1.04	0.96	
			125kHz	0.98	0.95	
		运行于高速内部 RC振荡器(HSI)， 使用AHB预分频以 减低频率	36MHz	7	2.5	mA
			24MHz	4.8	1.8	
			16MHz	3.2	1.2	
			8MHz	1.6	0.6	
			4MHz	1	0.5	
			2MHz	0.72	0.47	
			1MHz	0.56	0.44	
			500kHz	0.49	0.42	
			125kHz	0.43	0.41	

1. 典型值是在 $T_A=25^{\circ}\text{C}$ 、 $V_{DD}=3.3\text{V}$ 时测试得到。
2. 每个模拟部分的ADC要增加额外的0.8mA电流消耗。在应用环境中，这部分电流只有在开启ADC(设置ADC_CR2寄存器的ADON位)时才会增加。
3. 外部时钟为8MHz，当 $f_{HCLK}>8\text{MHz}$ 时启用PLL。

内置外设电流消耗

内置外设的电流消耗列于表18，MCU的工作条件如下：

- 所有的I/O引脚都处于输入模式，并连接到一个静态电平上—— V_{DD} 或 V_{SS} (无负载)。
- 所有的外设都处于关闭状态，除非特别说明。
- 给出的数值是通过测量电流消耗计算得出
 - 关闭所有外设的时钟
 - 只开启一个外设的时钟
- 环境温度和 V_{DD} 供电电压条件列于表5。

表18 内置外设的电流消耗⁽¹⁾

内置外设		25°C时的 典型功耗 ⁽¹⁾	单位	内置外设		25°C时的 典型功耗 ⁽¹⁾	单位
APB1	TIM2	0.6	mA	APB2	GPIOA	0.21	mA
	TIM3	0.6			GPIOB	0.21	
	TIM4	0.6			GPIOC	0.21	
	SPI2	0.08			GPIOD	0.21	
	USART2	0.21			GPIOE	0.21	
	USART3	0.21			ADC1 ⁽²⁾	1.4	
	I2C1	0.18			SPI1	0.24	
	I2C2	0.18			USART1	0.35	

1. $f_{HCLK}=36\text{MHz}$ ， $f_{APB1}=f_{HCLK}/2$ ， $f_{APB2}=f_{HCLK}$ ，每个外设的预分频系数为默认值。
2. ADC的特殊条件： $f_{HCLK}=56\text{MHz}$ ， $f_{APB1}=f_{HCLK}/2$ ， $f_{APB2}=f_{HCLK}$ ， $f_{ADCCLK}=f_{APB2}/4$ ，ADC_CR2寄存器的ADON=1。

5.3.6 外部时钟源特性

来自外部振荡源产生的高速外部用户时钟

下表中给出的特性参数是使用一个高速的外部时钟源测得，环境温度和供电电压符合表8的条件。

表19 高速外部用户时钟特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
f_{HSE_ext}	用户外部时钟频率 ⁽¹⁾		0	8	25	MHz
V_{HSEH}	OSC_IN输入引脚高电平电压		$0.7V_{DD}$		V_{DD}	V
V_{HSEL}	OSC_IN输入引脚低电平电压		V_{SS}		$0.3V_{DD}$	
$t_{W(HSE)}$ $t_{W(HSE)}$	OSC_IN高或低的时间 ⁽¹⁾		16			ns
$t_{r(HSE)}$ $t_{f(HSE)}$	OSC_IN上升或下降的时间 ⁽¹⁾				20	
$C_{in(HSE)}$	OSC_IN输入容抗 ⁽¹⁾			5		
$DuCy_{(HSE)}$	占空比		45		55	%
I_L	OSC_IN输入漏电流	$V_{SS} \leq V_{IN} \leq V_{DD}$			± 1	μA

1. 由设计保证，不在生产中测试。

来自外部振荡源产生的低速外部用户时钟

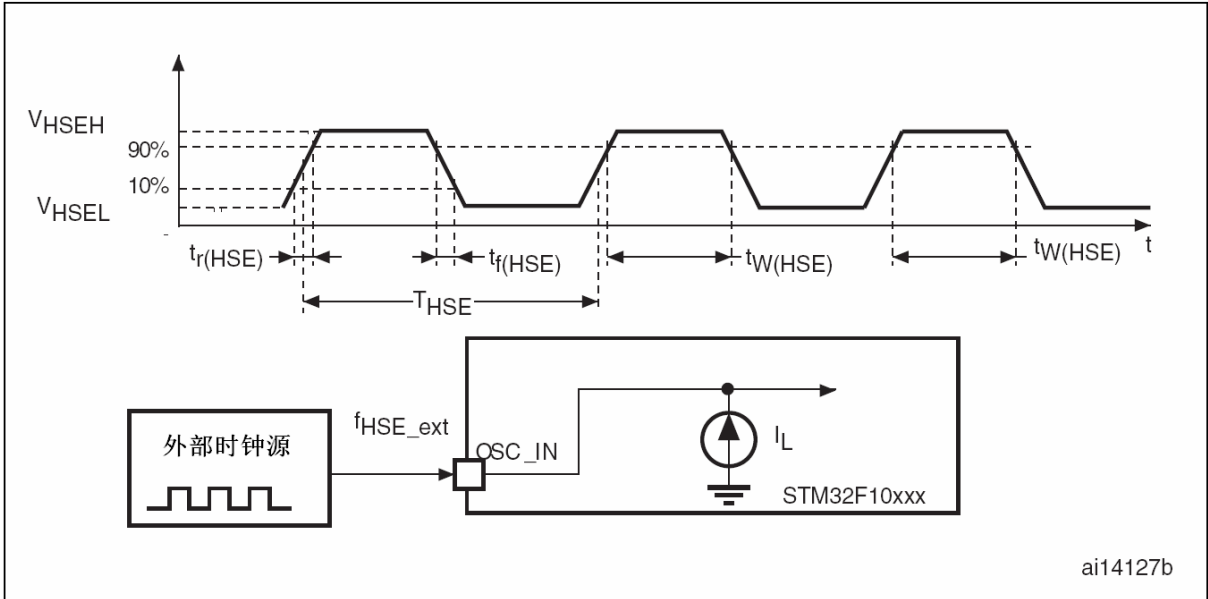
下表中给出的特性参数是使用一个低速的外部时钟源测得，环境温度和供电电压符合表8的条件。

表20 低速外部用户时钟特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
f_{LSE_ext}	用户外部时钟频率 ⁽¹⁾			32.768	1000	MHz
V_{LSEH}	OSC32_IN输入引脚高电平电压		$0.7V_{DD}$		V_{DD}	V
V_{LSEL}	OSC32_IN输入引脚低电平电压		V_{SS}		$0.3V_{DD}$	
$t_{W(LSE)}$ $t_{W(LSE)}$	OSC32_IN高或低的时间 ⁽¹⁾		450			ns
$t_{r(LSE)}$ $t_{f(LSE)}$	OSC32_IN上升或下降的时间 ⁽¹⁾				50	
$C_{in(LSE)}$	OSC32_IN输入容抗 ⁽¹⁾			5		
$DuCy_{(LSE)}$	占空比		30		70	%
I_L	OSC32_IN输入漏电流	$V_{SS} \leq V_{IN} \leq V_{DD}$			± 1	μA

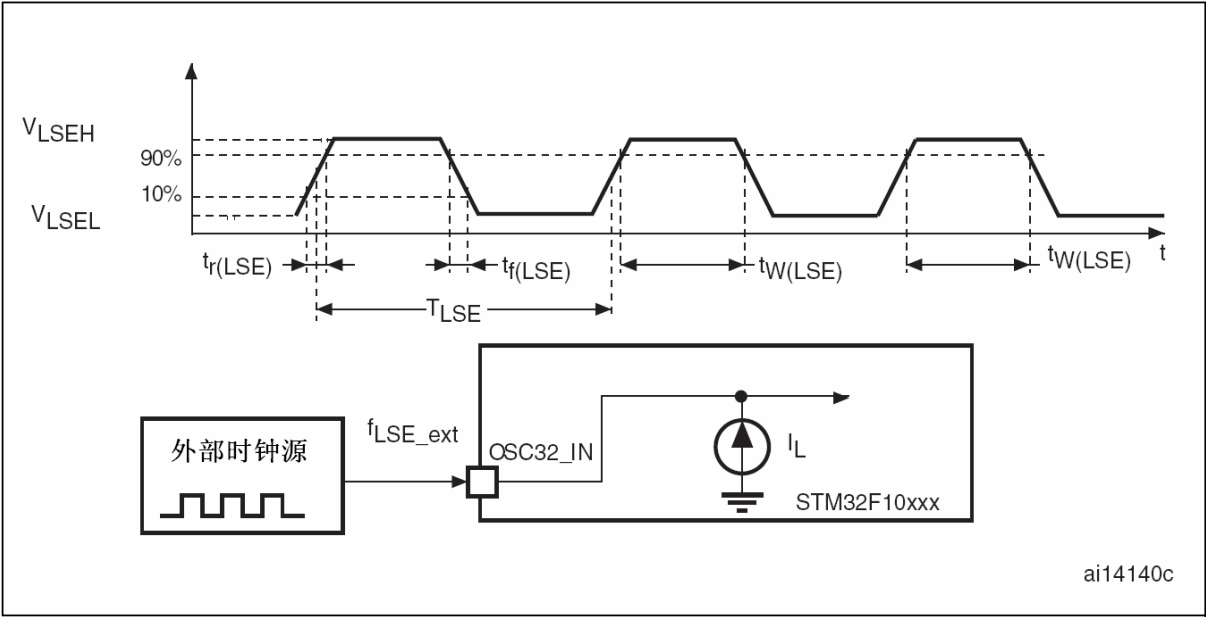
1. 由设计保证，不在生产中测试。

图17 外部高速时钟源的交流时序图



ai14127b

图18 外部低速时钟源的交流时序图



使用一个晶体/陶瓷谐振器产生的高速外部时钟

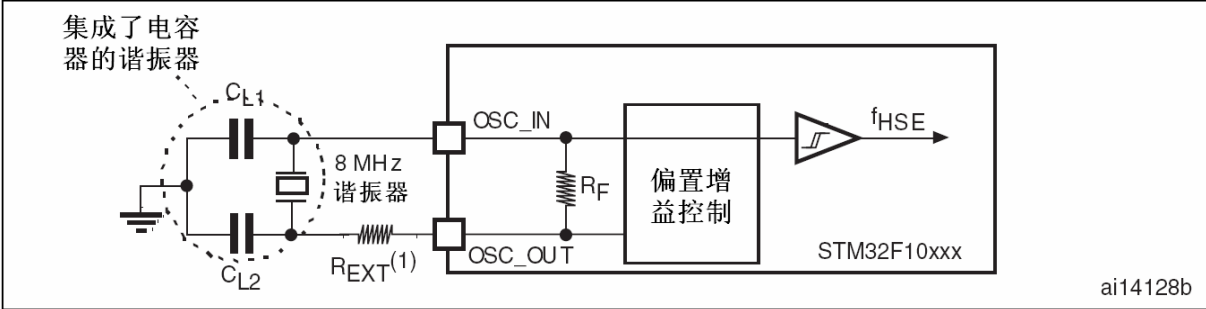
高速外部时钟(HSE)可以使用一个4~16MHz的晶体/陶瓷谐振器构成的振荡器产生。本节中所给出的信息是基于使用下表中列出的典型外部元器件，通过综合特性评估得到的结果。在应用中，谐振器和负载电容必须尽可能地靠近振荡器的引脚，以减小输出失真和启动时的稳定时间。有关晶体谐振器的详细参数(频率、封装、精度等)，请咨询相应的生产厂商。(译注：这里提到的晶体谐振器就是我们通常说的无源晶振)

表21 HSE 4~16MHz振荡器特性⁽¹⁾⁽²⁾

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
f_{OSC_IN}	振荡器频率		4	8	16	MHz
R_F	反馈电阻			200		k Ω
C_{L1} $C_{L2}^{(3)}$	建议的负载电容与对应的晶体串行阻抗(R_S) ⁽⁴⁾	$R_S = 30\Omega$		30		pF
i_2	HSE驱动电流	$V_{DD}=3.3V$, $V_{IN}=V_{SS}$ 30pF负载			1	mA
g_m	振荡器的跨导	启动	25			mA/V
$t_{SU(HSE)}^{(5)}$	启动时间	V_{DD} 是稳定的		2		ms

1. 谐振器的特性参数由晶体/陶瓷谐振器制造商给出。
2. 由综合评估得出，不在生产中测试。
3. 对于 C_{L1} 和 C_{L2} ，建议使用高质量的、为高频应用而设计的(典型值为)5pF~25pF之间的瓷介电容器，并挑选符合要求的晶体或谐振器。通常 C_{L1} 和 C_{L2} 具有相同参数。晶体制造商通常以 C_{L1} 和 C_{L2} 的串行组合给出负载电容的参数。在选择 C_{L1} 和 C_{L2} 时，PCB和MCU引脚的容抗应该考虑在内(可以粗略地把引脚与PCB板的电容按10pF估计)。
4. 相对较低的 R_F 电阻值，能够可以为避免在潮湿环境下使用时所产生的问题提供保护，这种环境下产生的泄漏和偏置条件都发生了变化。但是，如果MCU是应用在恶劣的潮湿条件时，设计时需要把这个参数考虑进去。
5. $t_{SU(HSE)}$ 是启动时间，是从软件使能HSE开始测量，直至得到稳定的8MHz振荡这段时间。这个数值是在一个标准的晶体谐振器上测量得到，它可能因晶体制造商的不同而变化较大。

图19 使用8MHz晶体的典型应用



1. R_{EXT} 数值由晶体的特性决定。典型值是5至6倍的 R_S 。

使用一个晶体/陶瓷谐振器产生的低速外部时钟

低速外部时钟(LSE)可以使用一个32.768kHz的晶体/陶瓷谐振器构成的振荡器产生。本节中所给出的信息是基于使用表22中列出的典型外部元器件，通过综合特性评估得到的结果。在应用中，谐振器和负载电容必须尽可能地靠近振荡器的引脚，以减小输出失真和启动时的稳定时间。有关晶体谐振器的详细参数(频率、封装、精度等)，请咨询相应的生产厂商。(译注：这里提到的晶体谐振器就是我们通常说的无源晶振)

注意: 对于 C_{L1} 和 C_{L2} ，建议使用高质量的5pF~15pF之间的瓷介电容器，并挑选符合要求的晶体或谐振器。通常 C_{L1} 和 C_{L2} 具有相同参数。晶体制造商通常以 C_{L1} 和 C_{L2} 的串行组合给出负载电容的参数。

负载电容 C_L 由下式计算: $C_L = C_{L1} \times C_{L2} / (C_{L1} + C_{L2}) + C_{stray}$ ，其中 C_{stray} 是引脚的电容和PCB板或PCB相关的电容，它的典型值是介于2pF至7pF之间。

警告: 为了避免超出 C_{L1} 和 C_{L2} 的最大值(15pF)，强烈建议使用负载电容 $C_L \leq 7pF$ 的谐振器，不能使用负载电容为12.5pF的谐振器。

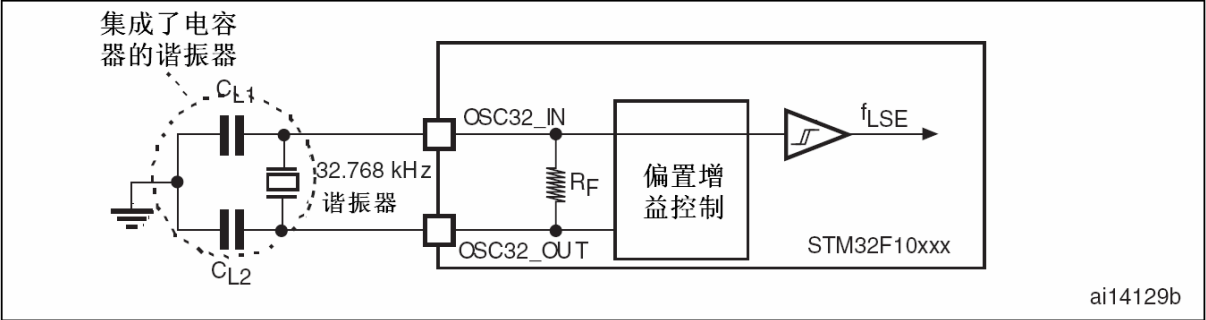
例如：如果选择了一个负载电容 $C_L=6pF$ 的谐振器并且 $C_{stray}=2pF$ ，则 $C_{L1}=C_{L2}=8pF$ 。

表22 LSE 振荡器特性($f_{LSE}=32.768kHz$)⁽¹⁾

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
R_F	反馈电阻			5		MΩ
C_{L1} $C_{L2}^{(2)}$	建议的负载电容与对应的晶体串行阻抗(R_S) ⁽³⁾	$R_S = 30k\Omega$			15	pF
I_2	LSE驱动电流	$V_{DD}=3.3V, V_{IN}=V_{SS}$			1.4	μA
g_m	振荡器的跨导		5			μA/V
$t_{SU(LSE)}^{(4)}$	启动时间	V_{DD} 是稳定的		3		s

- 1. 由综合评估得出，不在生产中测试。
- 2. 参见本表格上方的注意和警告段落。
- 3. 选择具有较小 R_S 值的高质量振荡器(如MSIV-TIN32.768kHz)，可以优化电流消耗。详情请咨询晶体制造商。
- 4. $t_{SU(HSE)}$ 是启动时间，是从软件使能HSE开始测量，直至得到稳定的32.768k Hz振荡这段时间。这个数值是在一个标准的晶体谐振器上测量得到，它可能因晶体制造商的不同而变化较大。

图20 使用32.768kH晶体的典型应用



5.3.7 内部时钟源特性

下表中给出的特性参数是使用环境温度和供电电压符合表8的条件测量得到。

高速内部(HSI)RC振荡器

表23 HSI振荡器特性⁽¹⁾⁽²⁾

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
f_{HSI}	频率			8		MHz
ACC_{HSI}	HSI振荡器的精度	$T_A = -40\sim 85^\circ\text{C}$	-2	± 1	2.5	%
		$T_A = -10\sim 85^\circ\text{C}$	-1.5	± 1	2.2	%
		$T_A = 0\sim 70^\circ\text{C}$	-1.3	± 1	2	%
		$T_A = 25^\circ\text{C}$	-1.1	± 1	1.8	%
$t_{\text{SU(HSI)}}$	HSI振荡器启动时间		1		2	μs
$I_{\text{DD(HSI)}}$	HSI振荡器功耗			80	100	μA

1. 由设计保证，不在生产中测试。
2. $V_{\text{DD}} = 3.3\text{V}$, $T_A = -40\sim 85^\circ\text{C}$, 除非特别说明。

低速内部(LSI)RC振荡器

表24 LSI振荡器特性⁽¹⁾

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
$f_{\text{LSI}}^{(2)}$	频率		30	40	60	kHz
$t_{\text{SU(LSI)}}^{(3)}$	LSI振荡器启动时间				80	μs
$I_{\text{DD(LSI)}}^{(3)}$	LSI振荡器功耗			0.65	1.2	μA

1. $V_{\text{DD}} = 3.3\text{V}$, $T_A = -40\sim 85^\circ\text{C}$, 除非特别说明。
2. 由综合评估得出，不在生产中测试。
3. 由设计保证，不在生产中测试。

从低功耗模式唤醒的时间

表25列出的唤醒时间是在一个8MHz的HSI RC振荡器的唤醒阶段测量得到。唤醒时使用的时钟源依当前的操作模式而定：

- 停机或待机模式：时钟源是RC振荡器
- 睡眠模式：时钟源是进入睡眠模式时所使用的时钟

所有的时间是使用环境温度和供电电压符合表8的条件测量得到。

表25 低功耗模式的唤醒时间

符号	参数	条件	典型值	单位
$t_{\text{WUSLEEP}}^{(1)}$	从睡眠模式唤醒	使用HSI RC时钟唤醒	1.8	μs
$t_{\text{WUSTOP}}^{(1)}$	从停机模式唤醒(调压器处于运行模式)	HSI RC时钟唤醒 = $2\mu\text{s}$	3.6	μs
	从停机模式唤醒(调压器为低功耗模式)	HSI RC时钟唤醒 = $2\mu\text{s}$ 调压器从低功耗模式唤醒时间 = $5\mu\text{s}$	5.4	
$t_{\text{WUSTDBY}}^{(1)}$	从待机模式唤醒	HSI RC时钟唤醒 = $2\mu\text{s}$ 调压器从关闭模式唤醒时间 = $38\mu\text{s}$	50	μs

1. 唤醒时间的测量是从唤醒事件开始至用户程序读取第一条指令。

5.3.8 PLL特性

表26列出的参数是使用环境温度和供电电压符合表8的条件测量得到。

表26 PLL特性

符号	参数	数值			单位
		最小值 ⁽¹⁾	典型值	最大值 ⁽¹⁾	
f _{PLL_IN}	PLL输入时钟 ⁽²⁾	1	8.0	25	MHz
	PLL输入时钟占空比	40		60	%
f _{PLL_OUT}	PLL倍频输出时钟	16		36	MHz
t _{LOCK}	PLL锁相时间			200	μs

1. 由综合评估得出，不在生产中测试。
2. 需要注意使用正确的倍频系数，从而根据PLL输入时钟频率使得f_{PLL_OUT}处于允许范围内。

5.3.9 存储器特性

闪存存储器

除非特别说明，所有特性参数是在T_A = -40~85°C得到。

表27 闪存存储器特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值 ⁽¹⁾	单位
t _{prog}	16位的编程时间	T _A = -40~85°C	40	52.5	70	μs
t _{ERASE}	页(1K字节)擦除时间	T _A = -40~85°C	20		40	ms
t _{ME}	整片擦除时间	T _A = -40~85°C	20		40	ms
I _{DD}	供电电流	读模式, f _{HCLK} =36MHz, 1个等待周期, V _{DD} =3.3V			20	mA
		写/擦除模式, f _{HCLK} =36MHz, V _{DD} =3.3V			5	mA
		掉电模式/停机, V _{DD} =3.3~3.6V			50	μA
V _{prog}	编程电压		2		3.6	V

1. 由设计保证，不在生产中测试。

表28 闪存存储器寿命和数据保存期限

符号	参数	条件	最小值 ⁽¹⁾	典型值	最大值	单位
N _{END}	寿命(译注: 擦写次数)	T _A = -40~85°C	10			千次
t _{RET}	数据保存期限	T _A = 85°C时, 1000次擦写 ⁽²⁾ 之后	30			年
		T _A = 55°C, 1万次擦写 ⁽²⁾ 之后	20			

1. 由综合评估得出，不在生产中测试。
2. 循环测试均是在整个温度范围下进行。

5.3.10 EMC特性

敏感性测试是在产品的综合评估时抽样进行测试的。

功能性EMS(电磁敏感性)

当运行一个简单的应用程序时(通过I/O端口闪烁2个LED)，测试样品被施加2种电磁干扰直到产生错误，LED闪烁指示了错误的产生。

- **静电放电(ESD)**(正放电和负放电)施加到芯片所有的引脚直到产生功能性错误。这个测试符合IEC 1000-4-2标准。
- **FTB**: 在V_{DD}和V_{SS}上通过一个100pF的电容施加一个瞬变电压的脉冲群(正向和反向)直到产生功能性错误。这个测试符合IEC 1000-4-4标准。

芯片复位可以使系统恢复正常操作。

测试结果列于下表中。这是基于[应用笔记AN1709](#)中定义的EMS级别和类型进行的测试。

表29 EMS特性

符号	参数	条件	级别/类型
V_{FESD}	施加到任一I/O脚, 从而导致功能错误的电压极限。	$V_{DD} = 3.3V$, $T_A = +25^\circ C$, $f_{HCLK} = 36MHz$ 。符合IEC 1000-4-2	2B
V_{EFTB}	在 V_{DD} 和 V_{SS} 上通过100pF的电容器施加的、导致功能错误的瞬变脉冲群电压极限。	$V_{DD} = 3.3V$, $T_A = +25^\circ C$, $f_{HCLK} = 36MHz$ 。符合IEC 1000-4-4	4A

设计牢靠的软件以避免噪声的问题

在器件级进行EMC的评估和优化, 是在典型的应用环境中进行的。应该注意的是, 好的EMC性能与用户应用和具体的软件密切相关。

因此, 建议用户对软件实行EMC优化, 并进行与EMC有关的认证测试。

软件建议

软件的流程中必须包含程序跑飞的控制, 如:

- 被破坏的程序计数器
- 意外的复位
- 关键数据被破坏(控制寄存器等.....)

认证前的试验

很多常见的失效(意外的复位和程序计数器被破坏), 可以通过人工地在NRST上引入一个低电平或在晶振引脚上引入一个持续1秒的低电平而重现。

在进行ESD测试时, 可以把超出应用要求的电压直接施加在芯片上, 当检测到意外动作的地方, 软件部分需要加强以防止发生不可恢复的错误(参见[应用笔记AN1015](#))。

电磁干扰(EMI)

在运行一个简单的应用程序时(通过I/O端口闪烁2个LED), 监测芯片发射的电磁场。这个发射测试符合SAE J1752/3标准, 这个标准规定了测试板和引脚的负载。

表30 EMI特性

符号	参数	条件	监测的频段	最大值(f_{HSE}/f_{HCLK})	单位
				8/36MHz	
S_{EMI}	峰值	$V_{DD} = 3.3V$, $T_A = 25^\circ C$, LQFP100封装 符合SAE J1752/3	0.1~30MHz	7	dB μ V
			30~130MHz	8	
			130MHz~1GHz	13	
			SAM EMI级别	3.5	-

5.3.11 绝对最大值(电气敏感性)

基于三个不同的测试(ESD, LU), 使用特定的测量方法, 对芯片进行强度测试以决定它的电气敏感性能方面的性能。

静电放电(ESD)

静电放电(一个正的脉冲然后间隔一秒钟后一个负的脉冲)施加到所有样品的所有引脚上, 样品的大小与芯片上供电引脚数目相关(3片 x (n+1)供电引脚)。这个测试符合JESD22-A114/C101标准。

表31 ESD绝对最大值

符号	参数	条件	类型	最大值 ⁽¹⁾	单位
$V_{ESD(HBM)}$	静电放电电压(人体模型)	$T_A = +25^\circ C$, 符合JESD22-A114	2	2000	V
$V_{ESD(CDM)}$	静电放电电压(充电设备模型)	$T_A = +25^\circ C$, 符合JESD22-C101	II	500	

1. 由综合评估得出, 不在生产中测试。

静态栓锁

为了评估栓锁性能，需要在6个样品上进行2个互补的静态栓锁测试：

- 为每个电源引脚，提供超过极限的供电电压。
- 在每个输入、输出和可配置的I/O引脚上注入电流。

这个测试符合EIA/JESD 78A集成电路栓锁标准。

表32 电气敏感性

符号	参数	条件	类型
LU	静态栓锁类	T _A = +85°C，符合JESD 78A	II 类A

5.3.12 I/O端口特性

通用输入/输出特性

除非特别说明，下表列出的参数是按照表8的条件测量得到。所有的I/O端口都是兼容CMOS和TTL。

表33 I/O静态特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
V _{IL}	输入低电平电压	TTL端口	-0.5		0.8	V
V _{IH}	标准I/O脚，输入高电平电压		2		V _{DD} +0.5	
	FT I/O脚 ⁽¹⁾ ，输入高电平电压		2		5.5	
V _{IL}	输入低电平电压	CMOS端口	-0.5		0.35V _{DD}	V
V _{IH}	输入高电平电压		0.65V _{DD}		V _{DD} +0.5	
V _{hys}	标准I/O脚施密特触发器电压迟滞 ⁽²⁾		200			mV
	5V容忍I/O脚施密特触发器电压迟滞 ⁽²⁾		5%V _{DD} ⁽³⁾			mV
I _{lkg}	输入漏电流 ⁽⁴⁾	V _{SS} ≤ V _{IN} ≤ V _{DD} 标准I/O端口			±1	μA
		V _{IN} = 5V, 5V容忍端口			3	
R _{PU}	弱上拉等效电阻 ⁽⁵⁾	V _{IN} = V _{SS}	30	40	50	kΩ
R _{PD}	弱下拉等效电阻 ⁽⁵⁾	V _{IN} = V _{DD}	30	40	50	kΩ
C _{IO}	I/O引脚的电容			5		pF

1. FT = 5V容忍。
2. 施密特触发器开关电平的迟滞电压。由综合评估得出，不在生产中测试。
3. 至少100mV。
4. 如果在相邻引脚有反向电流倒灌，则漏电流可能高于最大值。
5. 上拉和下拉电阻是设计为一个真正的电阻串联一个可开关的PMOS/NMOS实现。这个PMON/NMOS开关的电阻很小(约占10%)。

所有I/O端口都是CMOS和TTL兼容(不需软件配置)，它们的特性考虑了多数严格的CMOS工艺或TTL参数：

- 对于V_{IH}：
 - 如果V_{DD}是介于[2.00V~3.08V]；使用CMOS特性但包含TTL。
 - 如果V_{DD}是介于[3.08V~3.60V]；使用TTL特性但包含CMOS。
- 对于V_{IL}：
 - 如果V_{DD}是介于[2.00V~2.28V]；使用TTL特性但包含CMOS。
 - 如果V_{DD}是介于[2.28V~3.60V]；使用CMOS特性但包含TTL。

输出驱动电流

GPIO(通用输入/输出端口)可以吸收或输出多达+/-8mA电流，并且吸收+20mA电流(不严格的V_{OL})。

在用户应用中，I/O脚的数目必须保证驱动电流不能超过5.2节给出的绝对最大额定值：

- 所有I/O端口从V_{DD}上获取的电流总和，加上MCU在V_{DD}上获取的最大运行电流，不能超过绝对最大额定值I_{VDD}(参见表6)。

- 所有I/O端口吸收并从 V_{SS} 上流出的电流总和，加上MCU在 V_{SS} 上流出的最大运行电流，不能超过绝对最大额定值 I_{VSS} (参见表6)。

输出电压

除非特别说明，表34列出的参数是使用环境温度和 V_{DD} 供电电压符合表8的条件测量得到。所有的I/O端口都是兼容CMOS和TTL的。

表34 输出电压特性

符号	参数	条件	最小值	最大值	单位
$V_{OL}^{(1)}$	输出低电平，当8个引脚同时吸收电流	TTL端口， $I_{IO} = +8mA$ $2.7V < V_{DD} < 3.6V$		0.4	V
$V_{OH}^{(2)}$	输出高电平，当8个引脚同时输出电流		$V_{DD} - 0.4$		
$V_{OL}^{(1)}$	输出低电平，当8个引脚同时吸收电流	CMOS端口， $I_{IO} = +8mA$ $2.7V < V_{DD} < 3.6V$		0.4	V
$V_{OH}^{(2)}$	输出高电平，当8个引脚同时输出电流		2.4		
$V_{OL}^{(1)}$	输出低电平，当8个引脚同时吸收电流	$I_{IO} = +20mA^{(3)}$ $2.7V < V_{DD} < 3.6V$		1.3	V
$V_{OH}^{(2)}$	输出高电平，当8个引脚同时输出电流		$V_{DD} - 1.3$		
$V_{OL}^{(1)}$	输出低电平，当8个引脚同时吸收电流	$I_{IO} = +6mA^{(3)}$ $2V < V_{DD} < 2.7V$		0.4	V
$V_{OH}^{(2)}$	输出高电平，当8个引脚同时输出电流		$V_{DD} - 0.4$		

1. 芯片吸收的电流 I_{IO} 必须始终遵循表6中给出的绝对最大额定值，同时 I_{IO} 的总和(所有I/O脚和控制脚)不能超过 I_{VSS} 。
2. 芯片输出的电流 I_{IO} 必须始终遵循表6中给出的绝对最大额定值，同时 I_{IO} 的总和(所有I/O脚和控制脚)不能超过 I_{VDD} 。
3. 由综合评估得出，不在生产中测试。

输入输出交流特性

输入输出交流特性的定义和数值分别在图21和表35给出。

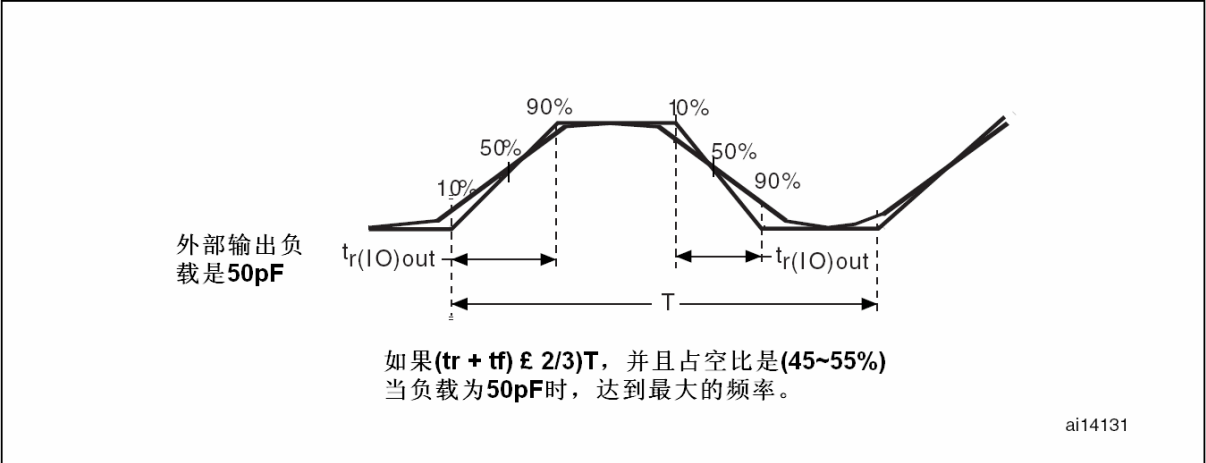
除非特别说明，表35列出的参数是使用环境温度和 V_{DD} 供电电压符合表8的条件测量得到。

表35 输入输出交流特性⁽¹⁾

MODEx[1:0] 的配置	符号	参数	条件	最小值	最大值	单位
10 (2MHz)	$f_{max(IO)out}$	最大频率 ⁽²⁾	$C_L = 50\text{ pF}$, $V_{DD} = 2\sim 3.6V$		2	MHz
	$t_{f(IO)out}$	输出高至低电平的下降时间	$C_L = 50\text{ pF}$, $V_{DD} = 2\sim 3.6V$		$125^{(3)}$	ns
	$t_{r(IO)out}$	输出低至高电平的上升时间			$125^{(3)}$	
01 (10MHz)	$f_{max(IO)out}$	最大频率 ⁽²⁾	$C_L = 50\text{ pF}$, $V_{DD} = 2\sim 3.6V$		10	MHz
	$t_{f(IO)out}$	输出高至低电平的下降时间	$C_L = 50\text{ pF}$, $V_{DD} = 2\sim 3.6V$		$25^{(3)}$	ns
	$t_{r(IO)out}$	输出低至高电平的上升时间			$25^{(3)}$	
11 (50MHz)	$f_{max(IO)out}$	最大频率 ⁽²⁾	$C_L = 30\text{ pF}$, $V_{DD} = 2.7\sim 3.6V$		50	MHz
			$C_L = 50\text{ pF}$, $V_{DD} = 2.7\sim 3.6V$		30	
			$C_L = 50\text{ pF}$, $V_{DD} = 2\sim 2.7V$		20	
	$t_{f(IO)out}$	输出高至低电平的下降时间	$C_L = 30\text{ pF}$, $V_{DD} = 2.7\sim 3.6V$		$5^{(3)}$	ns
			$C_L = 50\text{ pF}$, $V_{DD} = 2.7\sim 3.6V$		$8^{(3)}$	
			$C_L = 50\text{ pF}$, $V_{DD} = 2\sim 2.7V$		$12^{(3)}$	
	$t_{r(IO)out}$	输出低至高电平的上升时间	$C_L = 30\text{ pF}$, $V_{DD} = 2.7\sim 3.6V$		$5^{(3)}$	
			$C_L = 50\text{ pF}$, $V_{DD} = 2.7\sim 3.6V$		$8^{(3)}$	
			$C_L = 50\text{ pF}$, $V_{DD} = 2\sim 2.7V$		$12^{(3)}$	
-	t_{EXTIpw}	EXTI控制器检测到外部信号的脉冲宽度		10		ns

1. I/O端口的速度可以通过MODEx[1:0]配置。参见STM32F10xxx参考手册中有关GPIO端口配置寄存器的说明。
2. 最大频率在图21中定义。
3. 由设计保证，不在生产中测试。

图21 输入输出交流特性定义



5.3.13 NRST引脚特性

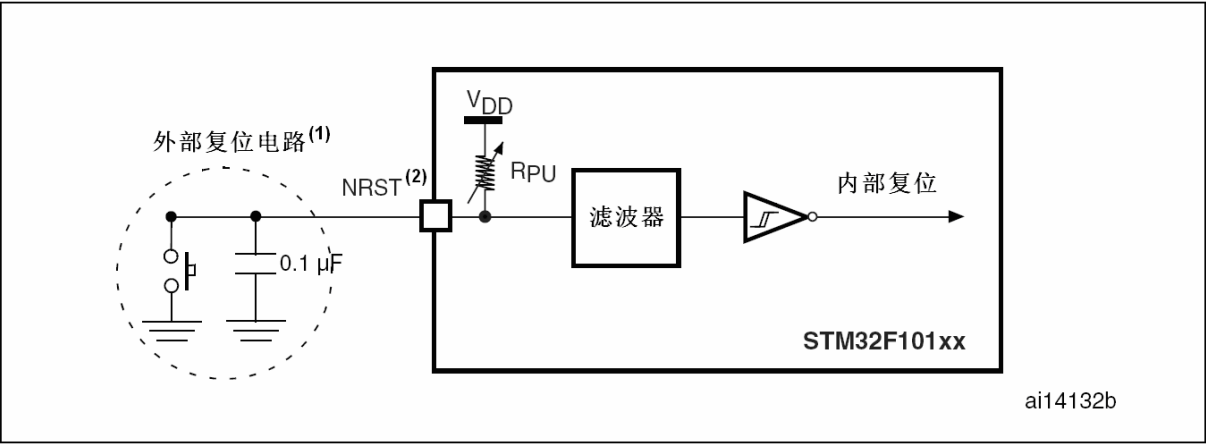
NRST引脚输入驱动使用CMOS工艺，它连接了一个不能断开的上拉电阻， R_{PU} (参见表33)。除非特别说明，表36列出的参数是使用环境温度和 V_{DD} 供电电压符合表8的条件测量得到。

表36 NRST引脚特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
$V_{IL(NRST)}^{(1)}$	NRST输入低电平电压		-0.5		0.8	V
$V_{IH(NRST)}^{(1)}$	NRST输入高电平电压		2		$V_{DD}+0.5$	
$V_{hys(NRST)}$	NRST施密特触发器电压迟滞			200		mV
R_{PU}	弱上拉等效电阻 ⁽²⁾	$V_{IN} = V_{SS}$	30	40	50	kΩ
$V_F(NRST)^{(1)}$	NRST输入滤波脉冲				100	ns
$V_{NF(NRST)}^{(1)}$	NRST输入非滤波脉冲		300			ns

- 1. 由设计保证，不在生产中测试。
- 2. 上拉电阻是设计为一个真正的电阻串联一个可开关的PMOS实现。这个PMON/NMOS开关的电阻很小(约占10%)。

图22 建议的NRST引脚保护



- 1. 复位网络是为了防止寄生复位。
- 2. 用户必须保证NRST引脚的电位能够低于表36中列出的最大 $V_{IL(NRST)}$ 以下，否则MCU不能得到复位。

5.3.14 TIM定时器特性

表37列出的参数由设计保证。

有关输入输出复用功能引脚(输出比较、输入捕获、外部时钟、PWM输出)的特性详情, 参见第5.3.12节。

表37 TIMx⁽¹⁾特性

符号	参数	条件	最小值	最大值	单位
$t_{res(TIM)}$	定时器分辨时间		1		$t_{TIMxCLK}$
		$f_{TIMxCLK} = 36MHz$	27.8		ns
f_{EXT}	CH1至CH4的定时器外部时钟频率		0	$f_{TIMxCLK}/2$	MHz
		$f_{TIMxCLK} = 36MHz$	0	18	MHz
Res_{TIM}	定时器分辨率			16	位
$t_{COUNTER}$	当选择了内部时钟时, 16位计数器时钟周期		1	65536	$t_{TIMxCLK}$
		$f_{TIMxCLK} = 36MHz$	0.0278	1820	μs
t_{MAX_COUNT}	最大可能的计数			65536×65536	$t_{TIMxCLK}$
		$f_{TIMxCLK} = 36MHz$		119.2	s

1. TIMx是一个通用的名称, 代表TIM1~TIM4。

5.3.15 通信接口

I²C接口特性

除非特别说明, 表38列出的参数是使用环境温度, f_{PCLK1} 频率和 V_{DD} 供电电压符合表8的条件测量得到。

STM32F101xx基本型产品的I²C接口符合标准I²C通信协议, 但有如下限制: SDA和SCL不是“真”开漏的引脚, 当配置为开漏输出时, 在引出脚和 V_{DD} 之间的PMOS管被关闭, 但仍然存在。

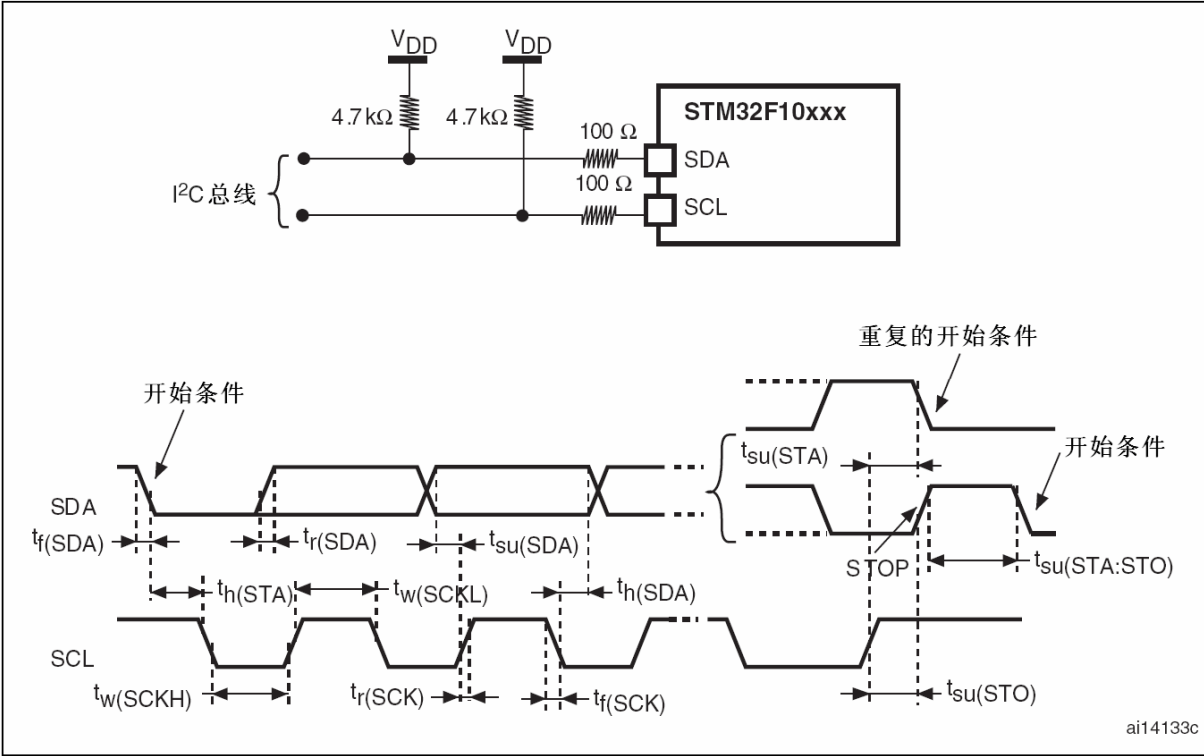
I²C接口特性列于表38, 有关输入输出复用功能引脚(SDA和SCL)的特性详情, 参见第5.3.12节。

表38 I²C接口特性

符号	参数	标准I ² C ⁽¹⁾		快速I ² C ⁽¹⁾⁽²⁾		单位
		最小值	最大值	最小值	最大值	
$t_{w(SCLL)}$	SCL时钟低时间	4.7		1.3		μs
$t_{w(SCLH)}$	SCL时钟高时间	4.0		0.6		
$t_{su(SDA)}$	SDA建立时间	250		100		ns
$t_h(SDA)$	SDA数据保持时间	0 ⁽³⁾		0 ⁽⁴⁾	900 ⁽³⁾	
$t_r(SDA)$ $t_r(SCL)$	SDA和SCL上升时间		1000	$20 + 0.1C_b$	300	
$t_f(SDA)$ $t_f(SCL)$	SDA和SCL下降时间		300		300	
$t_h(STA)$	开始条件保持时间	4.0		0.6		μs
$t_{su(STA)}$	重复的开始条件建立时间	4.7		0.6		
$t_{su(STO)}$	停止条件建立时间	4.0		0.6		μs
$t_{w(STO:STA)}$	停止条件至开始条件的的时间(总线空闲)	4.7		1.3		μs
C_b	每条总线的容性负载		400		400	pF

- 由设计保证, 不在生产中测试。
- 为达到标准模式I²C的最大频率, f_{PCLK1} 必须大于2MHz。为达到快速模式I²C的最大频率, f_{PCLK1} 必须大于4MHz。
- 如果不要求拉长SCL信号的低电平时间, 则只需满足开始条件的最大保持时间。
- 为了跨越SCL下降沿未定义的区域, 在MCU内部必须保证SDA信号上至少300ns的保持时间。

图23 I²C总线交流波形和测量电路⁽¹⁾



1. 测量点设置于CMOS电平: 0.3V_{DD}和0.7V_{DD}。

表39 SCL频率($f_{PCLK1} = 36\text{MHz}$, $V_{DD} = 3.3\text{V}$)⁽¹⁾⁽²⁾

$f_{SCL}(\text{kHz})$	I2C_CCR数值
	$R_p = 4.7\text{k}\Omega$
400	0x801E
300	0x8028
200	0x803C
100	0x00B4
50	0x0168
20	0x0384

1. R_p = 外部上拉电阻, $f_{SCL} = I^2C$ 速度。
2. 对于200kHz左右的速度, 速度的误差是 $\pm 5\%$ 。对于其它速度范围, 速度的误差是 $\pm 2\%$ 。这些变化取决于设计中外部元器件的精度。

SPI接口特性

除非特别说明, 表40列出的参数是使用环境温度, f_{PCLKx} 频率和 V_{DD} 供电电压符合表8的条件测量得到。
有关输入输出复用功能引脚(NSS、SCK、MOSI、MISO)的特性详情, 参见第5.3.12节。

表40 SPI特性⁽¹⁾

符号	参数	条件	最小值	最大值	单位
f_{SCK} $1/t_c(SCK)$	SPI时钟频率	主模式	0	18	MHz
		从模式	0	18	
$t_r(SCK)$ $t_f(SCK)$	SPI时钟上升和下降时间	负载电容: $C = 30\text{pF}$		8	ns
$t_{su}(NSS)^{(2)}$	NSS建立时间	从模式	$4t_{PCLK}$		ns
$t_h(NSS)^{(2)}$	NSS保持时间	从模式	73		ns
$t_w(SCKH)^{(2)}$ $t_w(SCKL)^{(2)}$	SCK高和低的时间	主模式, $f_{PCLK} = 36\text{MHz}$, 预分频系数=4	50	60	ns
$t_{su}(MI)^{(2)}$	数据输入建立时间, 主模式	SPI1	1		ns
		SPI2	5		

$t_{su(SI)}^{(2)}$	数据输入建立时间, 从模式		1		
$t_{h(MI)}^{(2)}$	数据输入保持时间, 主模式	SPI1	1		ns
		SPI2	5		
$t_{h(SI)}^{(2)}$	数据输入保持时间, 从模式		3		
$t_{a(SO)}^{(2)(3)}$	数据输出访问时间	从模式, $f_{PCLK} = 36MHz$, 预分频系数=4	0	55	ns
		从模式, $f_{PCLK} = 24MHz$	0	$4t_{PCLK}$	
$t_{dis(SO)}^{(2)(4)}$	数据输出禁止时间	从模式	10		ns
$t_{v(SO)}^{(2)(1)}$	数据输出有效时间	从模式(使能边沿之后)		25	ns
$t_{v(MO)}^{(2)(1)}$	数据输出有效时间	主模式(使能边沿之后)		3	ns
$t_{h(SO)}^{(2)}$	数据输出保持时间	从模式(使能边沿之后)	25		ns
$t_{h(MO)}^{(2)}$		主模式(使能边沿之后)	4		

1. 重映射的SPI1特性需要进一步确定。
2. 由综合评估得出, 不在生产中测试。
3. 最小值表示驱动输出的最小时间, 最大值表示正确获得数据的最大时间。
4. 最小值表示关闭输出的最小时间, 最大值表示把数据线置于高阻态的最大时间。

图24 SPI时序图 – 从模式和CPHA=0

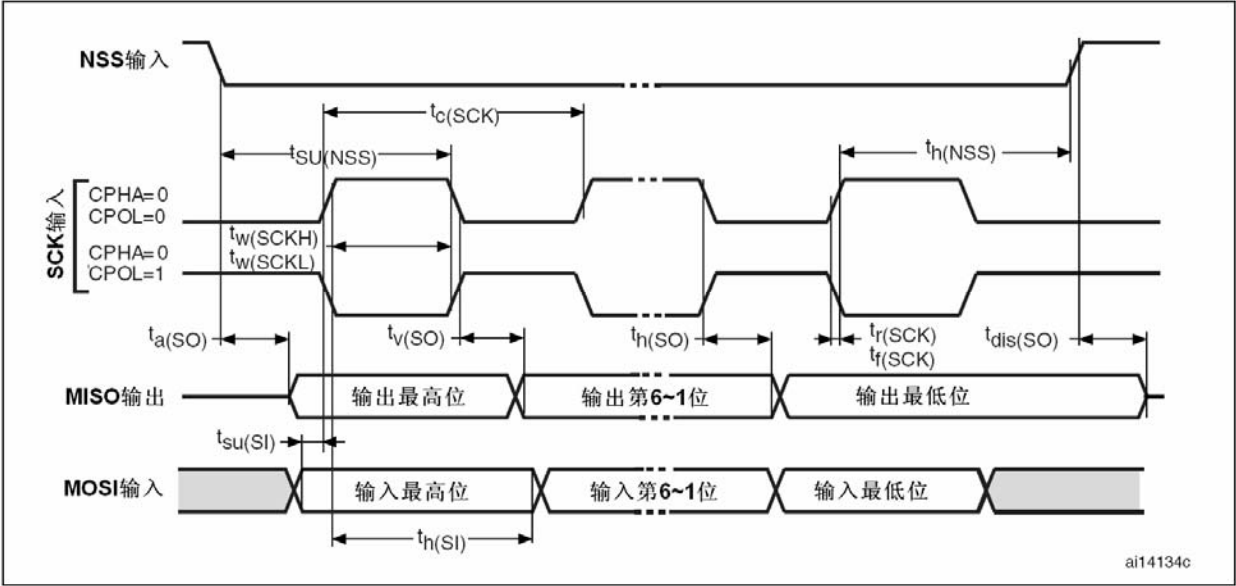
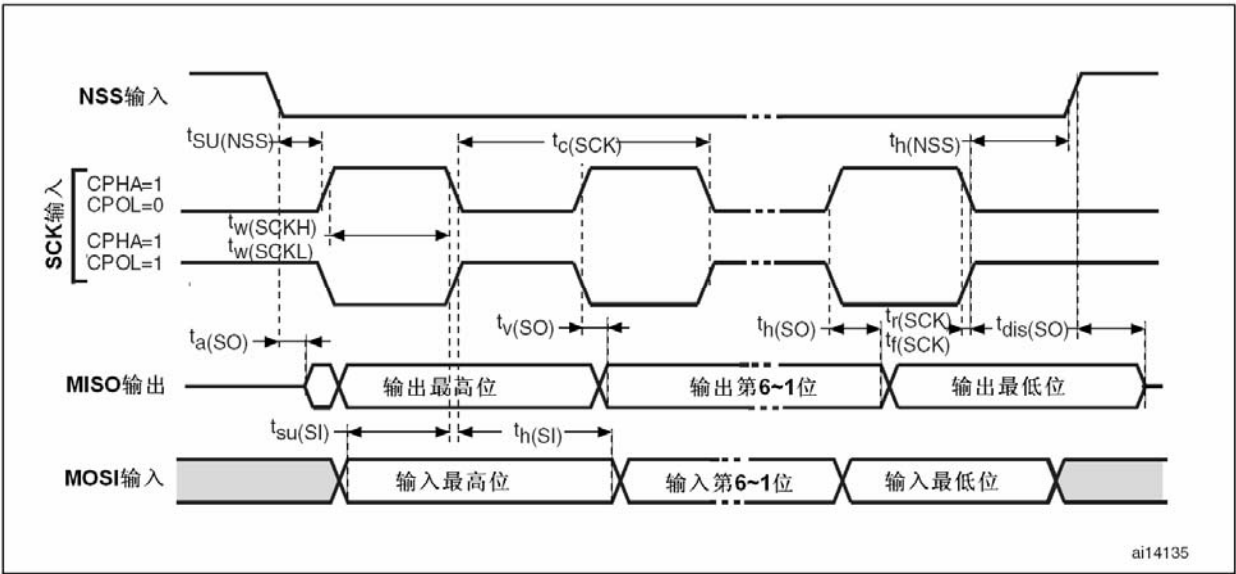
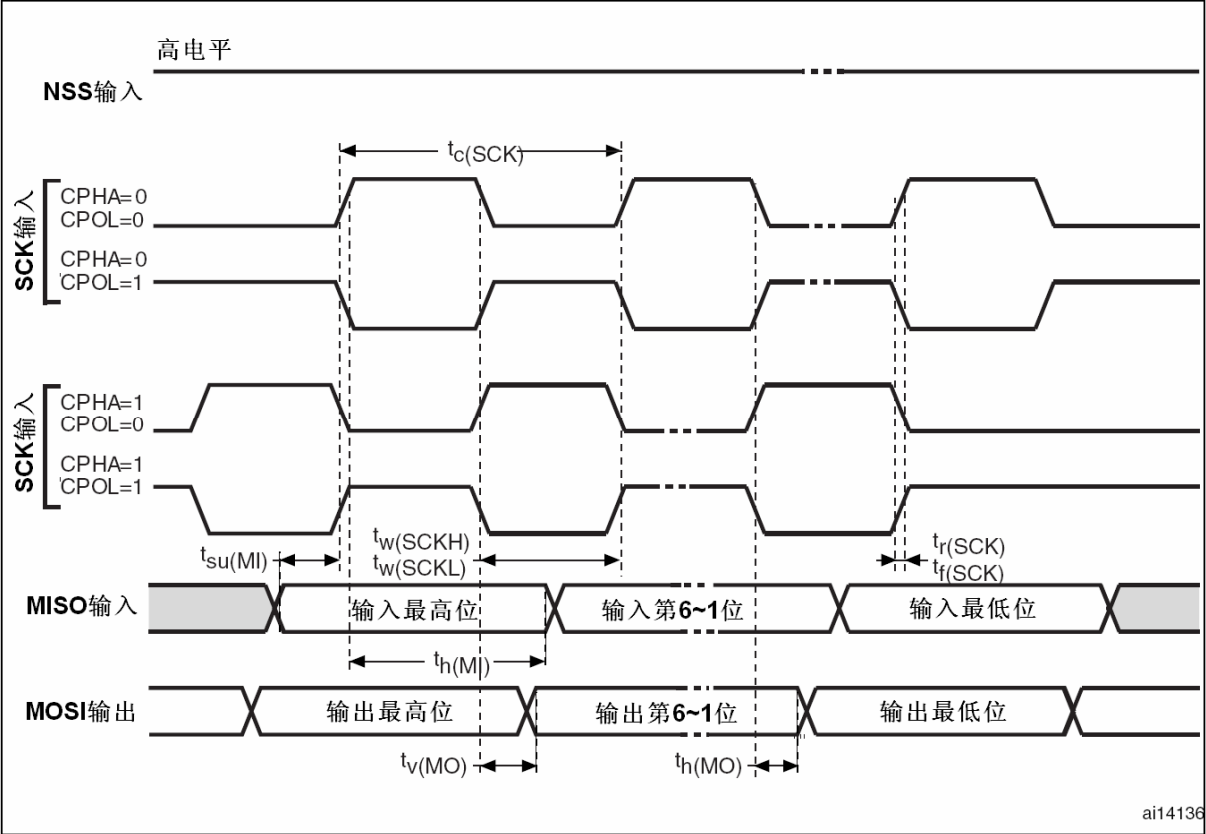


图25 SPI时序图 – 从模式和CPHA=1⁽¹⁾



1. 测量点设置于CMOS电平: 0.3V_{DD}和0.7V_{DD}。

图26 SPI时序图 – 主模式⁽¹⁾



1. 测量点设置于CMOS电平：0.3V_{DD}和0.7V_{DD}。

5.3.16 12位ADC特性

除非特别说明，表41的参数是使用符合表8的条件的环境温度、f_{PCLK2}频率和V_{DDA}供电电压测量得到。

注意：建议在每次上电时执行一次校准。

表41 ADC特性

符号	参数	条件	最小值	典型值	最大值	单位
V _{DDA}	供电电压		2.4		3.6	V
V _{REF+}	正参考电压		2.4		V _{DDA}	V
I _{VREF}	在V _{REF} 输入脚上的电压			160 ⁽¹⁾	220 ⁽¹⁾	μA
f _{ADC}	ADC时钟频率		0.6		14	MHz
f _S ⁽²⁾	采样速率		0.05		1	MHz
f _{TRIG} ⁽²⁾	外部触发频率	f _{ADC} = 14MHz			823	kHz
					17	1/f _{ADC}
V _{AIN} ⁽³⁾	转换电压范围		0(V _{SSA} 或V _{REF-} 连接到地)		V _{REF+}	V
R _{AIN} ⁽²⁾	外部输入阻抗		参见公式1和表42			kΩ
R _{ADC} ⁽²⁾	采样开关电阻				1	kΩ
C _{ADC} ⁽²⁾	内部采样和保持电容				12	pF
t _{CAL} ⁽²⁾	校准时间	f _{ADC} = 14MHz	5.9			μs
			83			1/f _{ADC}
t _{lat} ⁽²⁾	注入触发转换时延	f _{ADC} = 14MHz			0.214	μs
					3 ⁽⁴⁾	1/f _{ADC}
t _{latr} ⁽²⁾	常规触发转换时延	f _{ADC} = 14MHz			0.143	μs
					2 ⁽⁴⁾	1/f _{ADC}
t _S ⁽²⁾	采样时间	f _{ADC} = 14MHz	0.107		17.1	μs

			1.5		239.5	1/f _{ADC}
t _{STAB} ⁽²⁾	上电时间		0	0	1	μs
t _{CONV} ⁽²⁾	总的转换时间(包括采样时间)	f _{ADC} = 14MHz	1		18	μs
			14~252(采样t _s + 逐步逼近12.5)			1/f _{ADC}

- 由综合评估保证，不在生产中测试。
- 由设计保证，不在生产中测试。
- 在不同的封装形式中，V_{REF+}可以在内部连接到V_{DDA}，V_{REF-}可以在内部连接到V_{SSA}。详见表4。
- 对于外部触发，必须在表41列出的时延中加上一个延迟1/f_{PCLK2}。

公式1：最大R_{AIN}公式

$$R_{AIN} < \frac{T_s}{f_{ADC} \times C_{ADC} \times \ln(2^{N+2})} - R_{ADC}$$

上述公式(公式1)用于决定最大的外部阻抗,使得误差可以小于1/4 LSB。其中N=12(表示12位分辨率)。

表42 f_{ADC}=14MHz⁽¹⁾时的最大R_{AIN}

T _s (周期)	t _s (μs)	最大R _{AIN} (kΩ)
1.5	0.11	1.2
7.5	0.54	10
13.5	0.96	19
28.5	2.04	41
41.5	2.96	60
55.5	3.96	80
71.5	5.11	104
239.5	17.1	350

- 由设计保证，不在生产中测试。

表43 ADC精度 – 局限的测试条件⁽¹⁾⁽²⁾

符号	参数	测试条件	典型值	最大值 ⁽³⁾	单位
ET	综合误差	f _{PCLK2} = 28 MHz, f _{ADC} = 14 MHz, R _{AIN} < 10 kΩ, V _{DDA} = 3~3.6V, T _A = 25 °C 测量是在ADC校准之后进行的	±1.3	±2	LSB
EO	偏移误差		±1	±1.5	
EG	增益误差		±0.5	±1.5	
ED	微分线性误差		±0.7	±1	
EL	积分线性误差		±0.8	±1.5	

- ADC的直流精度数值是在经过内部校准后测量的。
- ADC精度与反向注入电流的关系：需要避免在任何标准的模拟输入引脚上注入反向电流，因为这样会显著地降低另一个模拟输入引脚上正在进行的转换精度。建议在可能产生反向注入电流的标准模拟引脚上，(引脚与地之间)增加一个肖特基二极管。
如果正向的注入电流，只要处于第5.3.12节中给出的I_{INJ(PIN)}和ΣI_{INJ(PIN)}范围之内，就不会影响ADC精度。
- 由综合评估保证，不在生产中测试。

表44 ADC精度⁽¹⁾⁽²⁾⁽³⁾

符号	参数	测试条件	典型值	最大值 ⁽³⁾	单位
ET	综合误差	f _{PCLK2} = 28 MHz, f _{ADC} = 14 MHz, R _{AIN} < 10 kΩ, V _{DDA} = 2.4~3.6V 测量是在ADC校准之后进行的	±2	±5	LSB
EO	偏移误差		±1.5	±2.5	
EG	增益误差		±1.5	±3	
ED	微分线性误差		±1	±2	
EL	积分线性误差		±1.5	±3	

- ADC的直流精度数值是在经过内部校准后测量的。
- 最佳的性能可以在受限的V_{DD}、频率、V_{REF}和温度范围下实现。
- ADC精度与反向注入电流的关系：需要避免在任何标准的模拟输入引脚上注入反向电流，因为这样会显著地降低另一个模拟输入引脚上正在进行的转换精度。建议在可能产生反向注入电流的标准模拟引脚上，(引脚与地之间)增加一个肖特基二极管。
如果正向的注入电流，只要处于第5.3.12节中给出的I_{INJ(PIN)}和ΣI_{INJ(PIN)}范围之内，就不会影响ADC精度。
- 由综合评估保证，不在生产中测试。

图27 ADC精度特性

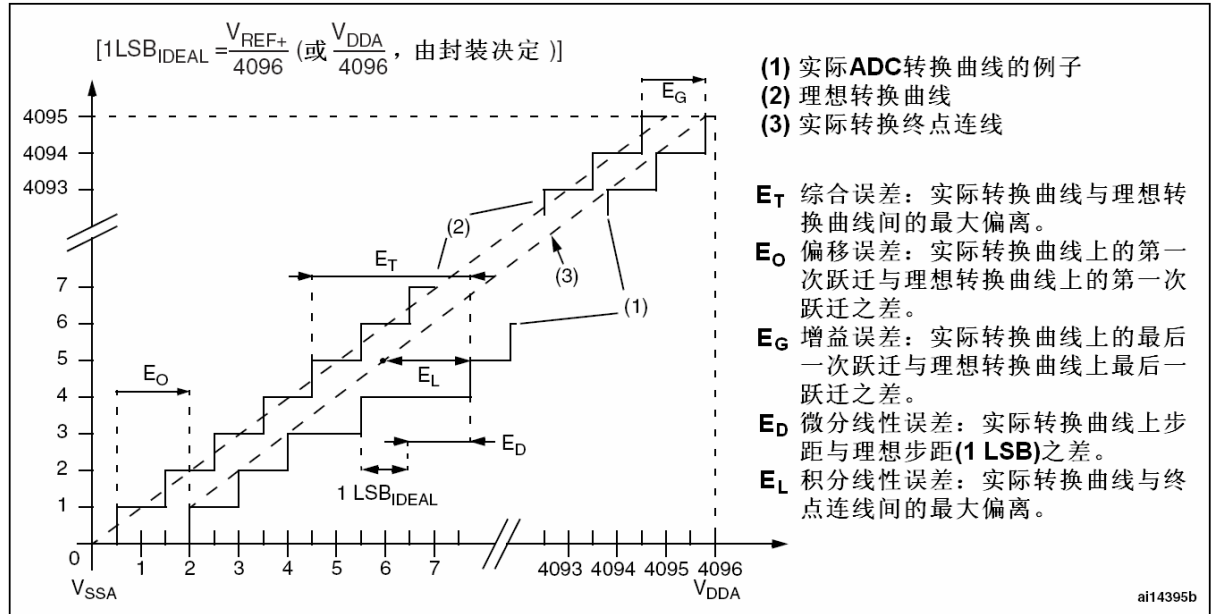
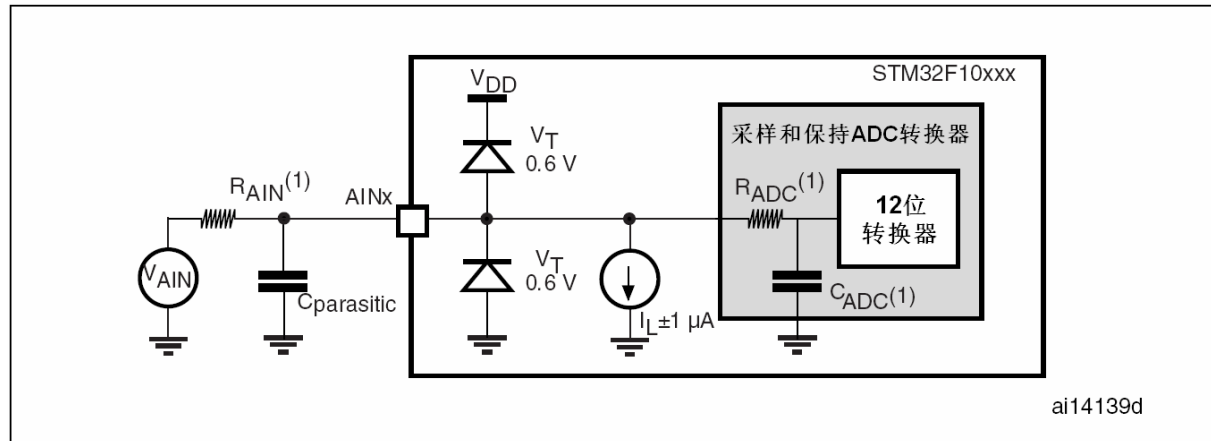


图28 使用ADC典型的连接图

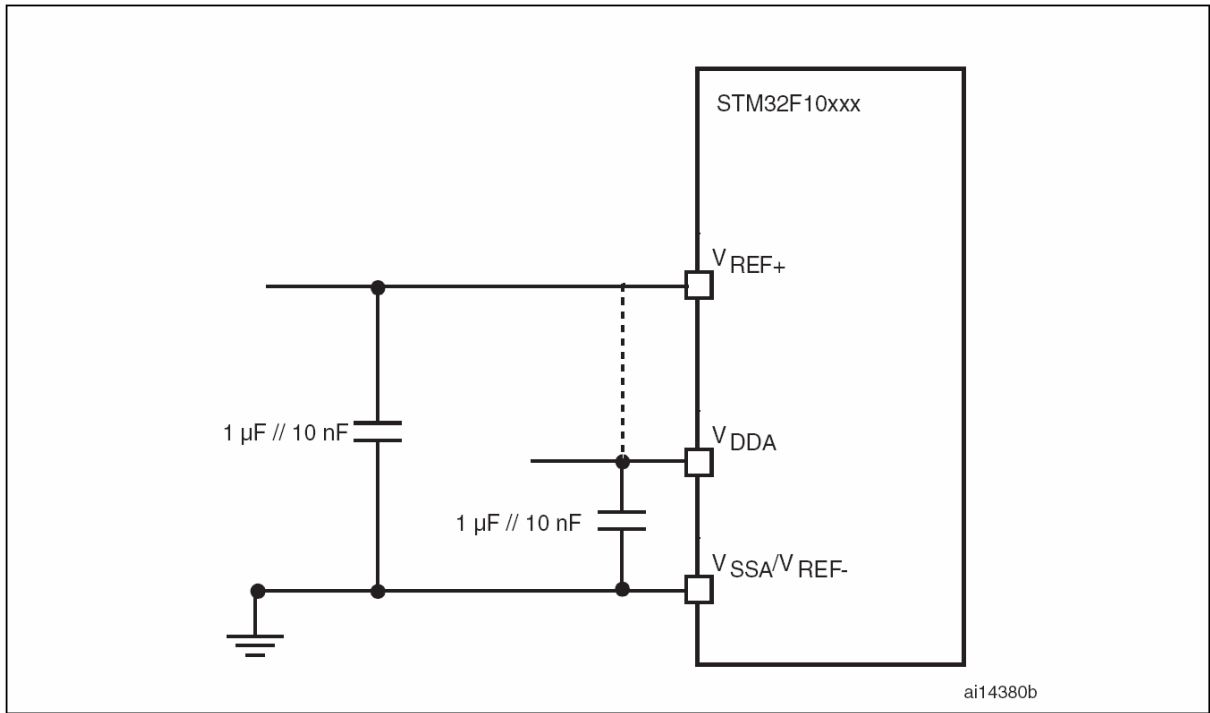


1. 有关 R_{AIN} 、 R_{ADC} 和 C_{ADC} 的数值，参见表41。
2. $C_{\text{parasitic}}$ 表示PCB(与焊接和PCB布局质量相关)与焊盘上的寄生电容(大约7pF)。较大的 $C_{\text{parasitic}}$ 数值将降低转换的精度，解决的办法是减小 f_{ADC} 。

PCB设计建议

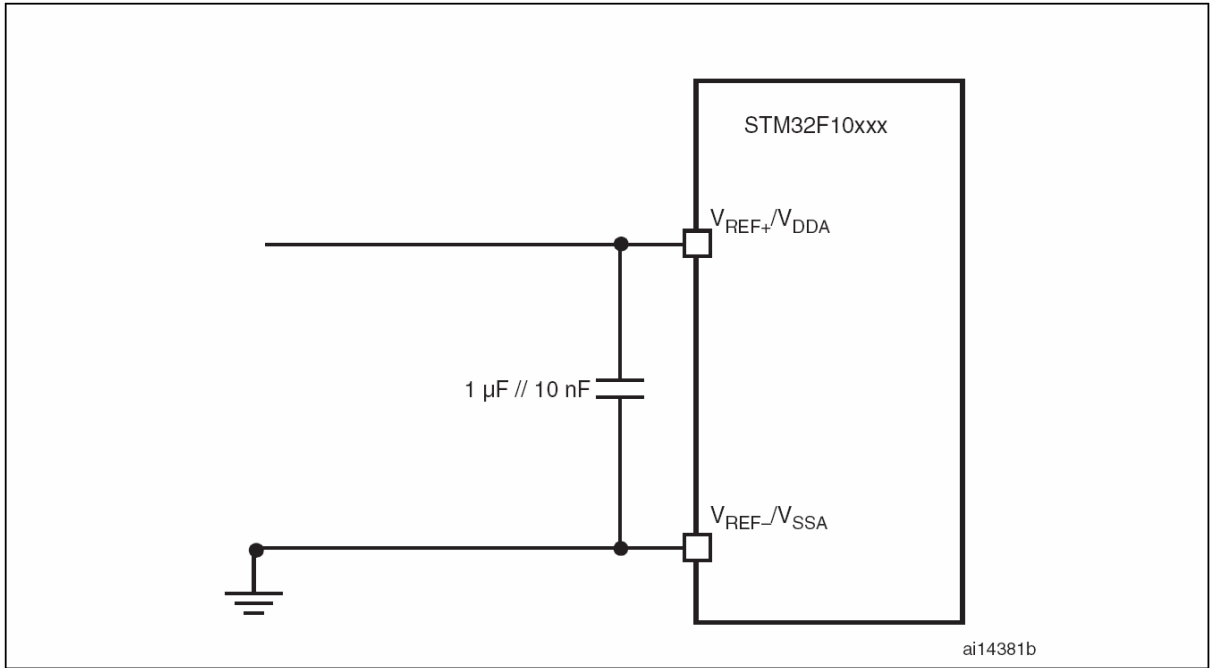
依据 V_{REF+} 是否与 V_{DDA} 相连，电源的去耦必须按照图29或图30连接。图中的10nF电容必须是瓷介电容(好的质量)，它们应该尽可能地靠近MCU芯片。

图29 供电电源和参考电源去藕线路(V_{REF+} 未与 V_{DDA} 相连)



1. V_{REF+} 和 V_{REF-} 输入只出现在100脚以上的产品。

图30 供电电源和参考电源去藕线路(V_{REF+} 与 V_{DDA} 相连)



1. V_{REF+} 和 V_{REF-} 输入只出现在100脚以上的产品。

5.3.17 温度传感器特性

表45 温度传感器特性

符号	参数	最小值	典型值	最大值	单位
$T_L^{(1)}$	V_{SENSE} 相对于温度的线性度		± 1	± 2	$^{\circ}C$
$Avg_Slope^{(1)}$	平均斜率	4.0	4.3	4.6	mV/ $^{\circ}C$
$V_{25}^{(1)}$	在25 $^{\circ}C$ 时的电压	1.34	1.43	1.52	V
$t_{START}^{(2)}$	建立时间	4		10	μs
$T_{S_temp}^{(2)(3)}$	当读取温度时，ADC采样时间			17.1	μs

- 1. 由综合评估保证，不在生产中测试。
- 2. 由设计保证，不在生产中测试。
- 3. 最短的采样时间可以由应用程序通过多次循环决定。

6 封装特性

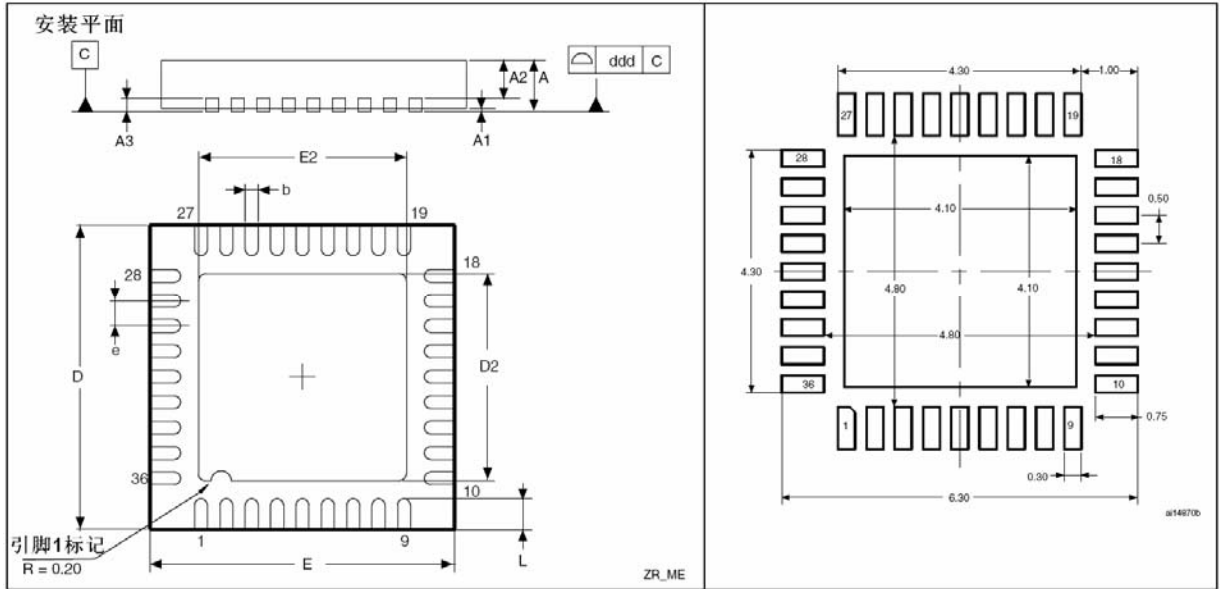
6.1 封装机械数据

为了符合环境的需要，ST根据不同的环境等级提供了这些芯片不同等级的ECOPACK®封装。ECOPACK®规范、等级定义和产品状态可以在www.st.com网站上获得。

ECOPACK®是ST的商标。

图31 VFQFPN36, 6x6mm, 0.5mm间距封装图

图32 建议的PCB图(尺寸以mm为单位)⁽¹⁾⁽²⁾⁽³⁾



1. 图不是按照比例绘制。
2. 后背的焊盘内部没有联到V_{SS}或V_{DD}。
3. 在VFQFPN封装的底面有一个焊盘，应把它焊接在PCB上。所有的引脚都应该焊接在PCB上。

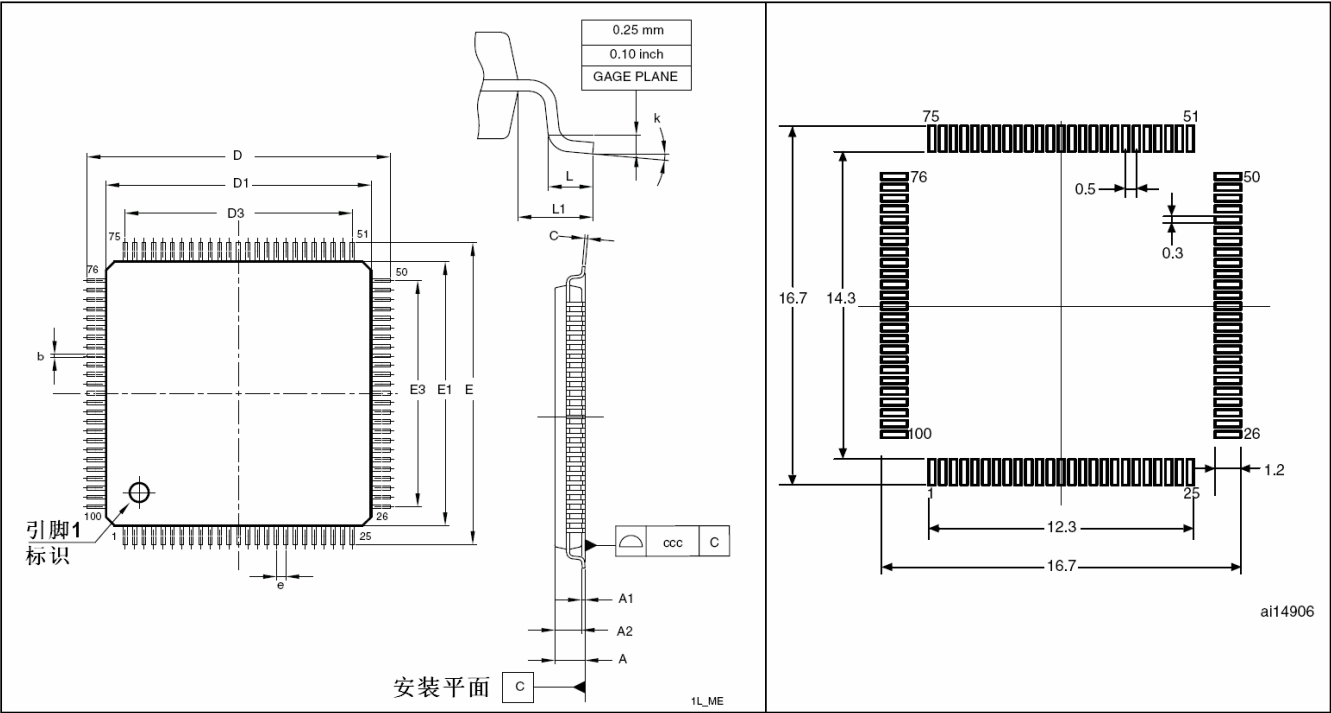
表46 VFQFPN36, 6x6mm, 0.5mm间距封装机械数据

标号	毫米			英寸 ⁽¹⁾		
	最小值	典型值	最大值	最小值	典型值	最大值
A	0.800	0.900	1.000	0.0315	0.0354	0.0394
A1		0.020	0.050		0.0008	0.0020
A2		0.650	1.000		0.0256	0.0394
A3		0.250			0.0098	
b	0.180	0.230	0.300	0.0071	0.0091	0.0118
D	5.875	6.000	6.125	0.2313	0.2362	0.2411
D2	1.750	3.700	4.250	0.0689	0.1457	0.1673
E	5.875	6.000	6.125	0.2313	0.2362	0.2411
E2	1.750	3.700	4.250	0.0689	0.1457	0.1673
e	0.450	0.500	0.550	0.0177	0.0197	0.0217
L	0.350	0.550	0.750	0.0138	0.0217	0.0295
ddd	0.080			0.0031		

1. 英寸的数值是根据毫米的数据按照4位小数精度转换取整得到的。

图33 LQFP100，100脚低剖面方形扁平封装图⁽¹⁾

图34 建议的PCB元件尺寸⁽¹⁾⁽²⁾



1. 图不是按照比例绘制。
2. 尺寸单位为毫米。

表47 LQFP100，100脚低剖面方形扁平封装数据

标号	毫米			英寸 ⁽¹⁾		
	典型值	最小值	最大值	典型值	最小值	最大值
A			1.60			0.063
A1		0.05	0.15		0.002	0.0059
A2	1.40	1.35	1.45	0.0551	0.0531	0.0571
b	0.22	0.17	0.27	0.0087	0.0067	0.0106
c		0.09	0.20		0.0035	0.0079
D	16.00	15.80	16.20	0.6299	0.622	0.6378
D1	14.00	13.80	14.20	0.5512	0.5433	0.5591
D3	12.00			0.4724		
E	16.00	15.80	16.20	0.6299	0.622	0.6378
E1	14.00	13.80	14.20	0.5512	0.5433	0.5591
E3	12.00			0.4724		
e	0.50			0.0197		
L	0.60	0.45	0.75	0.0236	0.0177	0.0295
L1	1.00			0.0394		
k	3.5°	0°	7°	3.5°	0°	7°
ccc	0.08			0.0031		

1. 英寸的数值是根据毫米的数据按照4位小数精度转换取整得到的。

图35 LQFP64，64脚低剖面方形扁平封装图⁽¹⁾

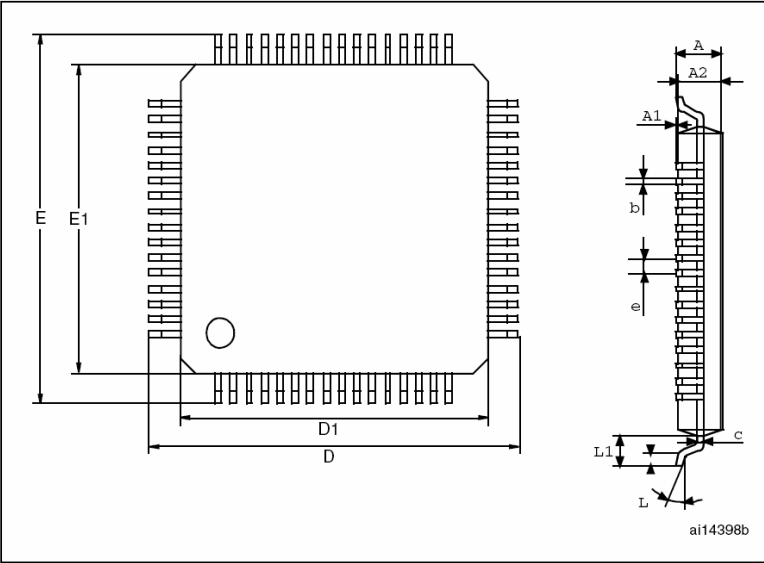
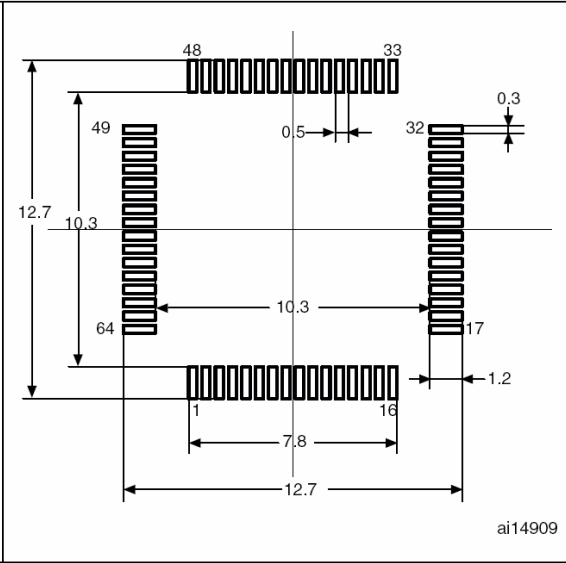


图36 建议的PCB元件尺寸⁽¹⁾⁽²⁾



1. 图不是按照比例绘制。
2. 尺寸单位为毫米。

表48 LQFP64，64脚低剖面方形扁平封装数据

标号	毫米			英寸 ⁽¹⁾		
	最小值	典型值	最大值	最小值	典型值	最大值
A			1.60			0.0630
A1	0.05		0.15	0.0020		0.0059
A2	1.35	1.40	1.45	0.0531	0.0551	0.0571
b	0.17	0.22	0.27	0.0067	0.0087	0.0106
c	0.09		0.20	0.0035		0.0079
D		12.00			0.4724	
D1		10.00			0.3937	
E		12.00			0.4724	
E1		10.00			0.3937	
e		0.50			0.0197	
θ	0°	3.5°	7°	0°	3.5°	7°
L	0.45	0.60	0.75	0.0177	0.0236	0.0295
L1		1.00			0.0394	
N	引脚数目 = 64					

1. 英寸的数值是根据毫米的数据按照4位小数精度转换取整得到的。

图37 LQFP48，48脚低剖面方形扁平封装图⁽¹⁾

图38 建议的PCB元件尺寸⁽¹⁾⁽²⁾

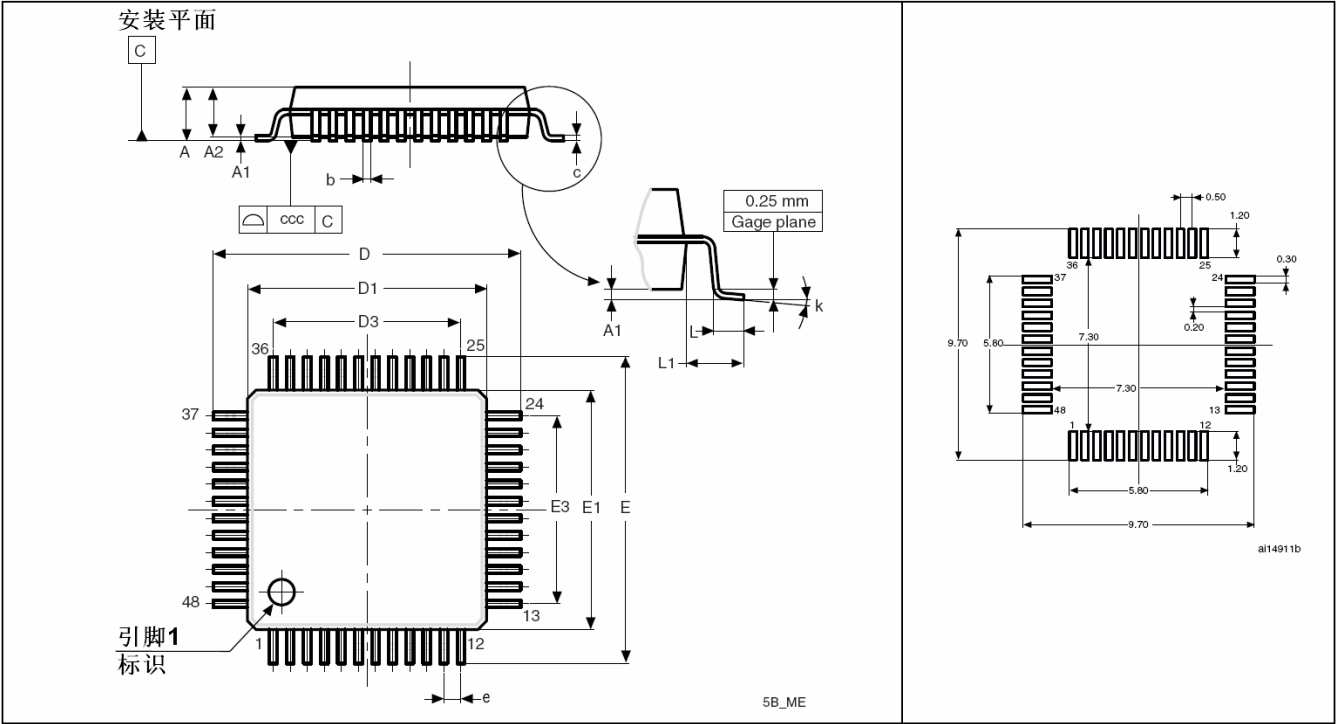


表49 LQFP48，48脚低剖面方形扁平封装数据

标号	毫米			英寸 ⁽¹⁾		
	最小值	典型值	最大值	最小值	典型值	最大值
A			1.600			0.0630
A1		0.050	0.150		0.0020	0.0059
A2	1.400	1.350	1.450	0.0551	0.0531	0.0571
b	0.220	0.170	0.270	0.0087	0.0067	0.0106
c		0.090	0.200		0.0035	0.0079
D	9.000	8.800	9.200	0.3543	0.3465	0.3622
D1	7.000	6.800	7.200	0.2756	0.2677	0.2835
D3	5.500			0.2165		
E	9.000	8.800	9.200	0.3543	0.3465	0.3622
E1	7.000	6.800	7.200	0.2756	0.2677	0.2835
E3	5.500			0.2165		
e	0.500			0.0197		
L	0.600	0.450	0.750	0.0236	0.0177	0.0295
L1	1.000			0.0394		
k	3.5°	0°	7°	3.5°	0°	7°
ccc	0.080			0.0031		

1. 英寸的数值是根据毫米的数据按照4位小数精度转换取整得到的。

6.2 热特性

芯片的最大结温(T_{Jmax})一定不能超过表8给出的数值范围。

芯片的最大结温(T_{Jmax})用摄氏温度表示, 可用下面的公式计算:

$$T_{Jmax} = T_{Amax} + (P_{Dmax} \times \Theta_{JA})$$

其中:

- T_{Amax} 是最大的环境温度, 用°C表示,
- Θ_{JA} 是封装中结到环境的热阻抗, 用°C/W标示,
- P_{Dmax} 是 P_{INTmax} 和 P_{IOmax} 的和($P_{Dmax} = P_{INTmax} + P_{IOmax}$),
- P_{INTmax} 是 I_{DD} 和 V_{DD} 的乘积, 用瓦特(Watt)表示, 是芯片的最大内部功耗。

P_{IOmax} 是所有输出引脚的最大功率消耗:

$$P_{IOmax} = \Sigma(VOL \times IOL) + \Sigma((VDD - VOH) \times IOH),$$

考虑在应用中I/O上低电平和高电平的实际的VOL/IOL和VOH/IOH。

表50 封装的热特性

符号	参数	数值	单位
Θ_{JA}	结到环境的热阻抗——LQFP100 – 14x14mm/0.5mm间距	46	°C / W
	结到环境的热阻抗——LQFP64 – 10x10mm/0.5mm间距	45	
	结到环境的热阻抗——LQFP48 – 7x7mm/0.5mm间距	55	
	结到环境的热阻抗——VFQFPN36 – 6x6mm/0.5mm间距	18	

6.2.1 参考文档

JESD51-2 集成电路热测量环境条件 - 自然对流(空气静止)。

参见www.jedec.org。

6.2.2 选择产品的温度范围

当订购微控制器时, 温度范围在订购代码中指定(见表51)。

每个温度范围编号的产品, 对应于一个给定的、在最大消耗下可以保障的环境温度, 对应于一个给定的最大结温度。STM32F101x8和STM32F101xB只有温度编号6(-40~85°C)。

下面的例子说明如何根据特定的应用计算需要的温度范围, 用于检查所需的温度范围是否在STM32F101xx结温度范围之内。

例1: 高性能应用

假设下面的应用条件:

最大环境温度 $T_{Amax} = 82^{\circ}\text{C}$ (根据JESD51-2标准测量),

$I_{DDmax} = 50\text{mA}$, $V_{DD} = 3.5\text{V}$, 同时最多有20个I/O端口处于输出低电平 $I_{OL}=8\text{mA}$, $V_{OL}=0.4\text{V}$, 并且同时最多有8个I/O端口处于输出低电平 $I_{OL}=20\text{mA}$, $V_{OL}=1.3\text{V}$

$$P_{INTmax} = 50\text{mA} \times 3.5\text{V} = 175\text{mW}$$

$$P_{IOmax} = 20 \times 8\text{mA} \times 0.4\text{V} + 8 \times 20\text{mA} \times 1.3 = 272\text{mW}$$

这样得到: $P_{INTmax} = 175\text{mW}$ 和 $P_{IOmax} = 272\text{mW}$

$$\text{即: } P_{Dmax} = 175 + 272 = 447\text{mW}$$

因此: $P_{Dmax} = 447\text{mW}$

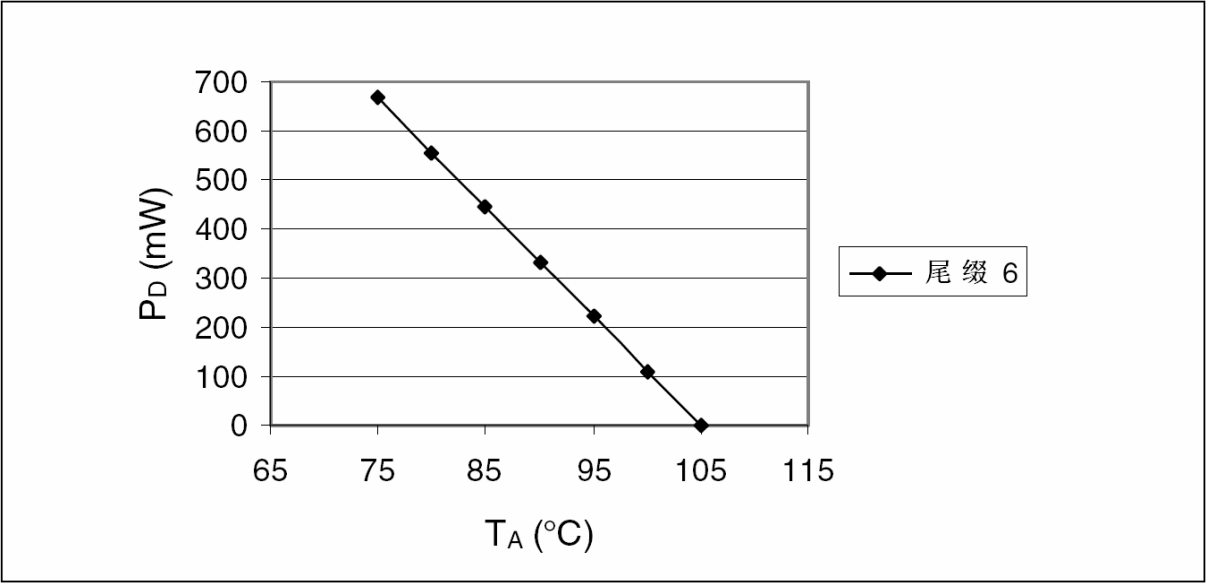
根据表50中得到的数据如下计算 T_{Jmax} :

对于 LQFP64, 45°C/W

$$T_{Jmax} = 82^{\circ}\text{C} + (45^{\circ}\text{C/W} \times 447\text{mW}) = 82^{\circ}\text{C} + 20.1^{\circ}\text{C} = 102.1^{\circ}\text{C}$$

结果在STM32F101xx的结温度(-40 < T_J < 105°C)范围内。

图39 LQFP64 P_Dmax对照T_A



7 订货代码

表51 订货代码信息图示

例如:	STM32	F	101	C	8	T	6	xxx
产品系列								
STM32 = 基于ARM的32位微控制器								
产品类型								
F = 通用类型								
产品子系列								
101 = 基本型								
引脚数目								
T = 36脚								
C = 48脚								
R = 64脚								
V = 100脚								
闪存存储器容量 ⁽¹⁾								
6 = 32K字节的闪存存储器								
8 = 64K字节的闪存存储器								
B = 128K字节的闪存存储器								
封装								
H = BGA								
T = LQFP								
V = VFQFPN								
温度范围								
6 = 工业级温度范围, -40°C~85°C								
选项								
xxx = 已编程的器件代号								
TR = 卷带式包装								

1. 尽管本手册中没有包括STM32F101x6的型号，但在温度代码6之后有代码A的产品，应该参照本数据手册的电气参数。小容量产品的数据手册只涵盖了具有代码A的STM32F101x6产品特性。
关于更多的选项列表(速度、封装等)和其他相关信息，请与邻近的ST销售处联络。

8 版本历史

请参考英文版数据手册

重要通知 - 请仔细阅读

意法半导体公司及其子公司（“ST”）保留随时对ST 产品和/ 或本文档进行变更、更正、增强、修改和改进的权利，恕不另行通知。买方在订货之前应获取关于ST 产品的最新信息。ST 产品的销售依照订单确认时的相关ST 销售条款。

买方自行负责对ST 产品的选择和使用， ST 概不承担与应用协助或买方产品设计相关的任何责任。

ST 不对任何知识产权进行任何明示或默示的授权或许可。

转售的ST 产品如有不同于此处提供的信息的规定，将导致ST 针对该产品授予的任何保证失效。

ST 和ST 徽标是ST 的商标。所有其他产品或服务名称均为其各自所有者的财产。

本文档中的信息取代本文档所有早期版本中提供的信息。